

快速指引

AUTEL 智能遥控器 SE

快速指引

AUTEL 智能遥控器 SE

QUICK START GUIDE

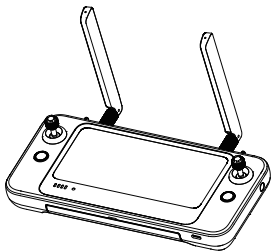
Autel Smart Controller SE

クイックスタートガイド

Autel Smart Controller SE

빠른 시작 가이드

Autel Smart Controller SE



AUTEL
ROBOTICS

Contents

1. CN	1~13
2. TC	14~26
3. EN	27~40
4. JP	41~54
5. KR	55~68

1. 免责声明

为确保安全、成功地操作您的Autel®智能遥控器SE®以下简称“遥控器”),请严格遵守本手册中的操作说明和步骤。

如用户不遵守安全操作说明,道通智能对于使用中发生的任何产品损坏或损失无论直接还是间接、法律、特殊、事故还是经济损失(包括但不限于利润损失)概不负责,并且不提供保修服务。请勿使用不兼容的部件或以任何不符合道通智能官方说明的方法去改造产品。

本手册中的安全指引将不定期更新。为确保您获得最新版本,请访问官网:<https://www.autelrobotics.cn/>

2. 电池安全

遥控器采用智能锂离子电池供电。锂离子电池使用不当可能造成危险。请确保严格遵守以下所有电池使用、充电及存储指引。

注意

- 仅使用道通智能提供的电池和适配器。禁止改造电池组及其适配器,或使用第三方设备对其进行替换。
- 电池中的电解液具有极强的腐蚀性。若电解液不慎溅入眼睛或皮肤,请立即用清水冲洗患处并及时就医。

3. 注意事项


使用遥控器时,如果操作不当,飞行器可能会对人身财产造成一定程度的伤害和破坏,请在使用时务必注意安全,详情请查看飞行器的免责声明和安全操作指引。

1. 每次飞行前,确保遥控器电量充满。
2. 确保遥控器天线展开并调整到合适的位置,以获得最佳的通信效果。
3. 遥控器天线如有损坏将影响使用性能,请及时联系售后技术支持。
4. 如更换飞行器,需要重新对频才能使用。
5. 确保每次先关闭飞行器电源,再关闭遥控器。

6. 请确保每隔三个月对遥控器进行完全充电一次。
7. 一旦遥控器电量低于10%时,请及时对遥控器进行充电,防止低电量长时间存放导致电池深度过放而造成设备损坏。长期不使用时,请将电池电量放至40%~60%左右进行存放。
8. 切勿遮挡遥控器出风口及进风口,以免遥控器温度过高影响遥控器性能。
9. 切勿擅自拆装遥控器,如需更换遥控器部件,请务必联系道通智能售后。

4. 物品清单

序号	图片	名称	数量
1		遥控器	1台
2		电源适配器	1个
3		Type-C数据线	1根
4		遥控器挂带	1根
5		备用摇杆	2个

6		文档(快速指引)	1份
---	---	----------	----

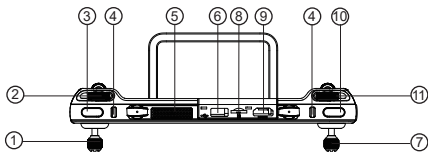
5. 产品简介

遥控器集成了6.4英寸2340x1080高清触控屏，实时传输高清画面，可在远至15公里^[1]通信距离内完成对飞行器与相机的操作与设置。遥控器采用Android系统，支持通过Wi-Fi连接互联网，用户可下载安装第三方APP；并具备蓝牙与卫星定位等功能。遥控器内置1900mAh锂聚合物电池，最长工作时间约为3小时^[2]。

[1] 由于实际飞行环境中存在的干扰，最大通信距离可能小于此标称距离，且会随干扰强度发生变化。

[2] 最长工作时间为实验室环境下(温度为室温)测得，不同使用场景的续航时间不同，仅供参考。

6. 部件介绍



- | | | |
|----------|--------------|------------|
| 1.左摇杆 | 5.出风口 | 9.HDMI接口 |
| 2.云台俯仰拨轮 | 6.USB-A接口 | 10.拍照/录像按键 |
| 3.自定义按键 | 7.右摇杆 | 11.变焦拨轮 |
| 4.挂绳挂钩 | 8.Micro SD卡槽 | 12.USB-C接口 |



13.电源按键

14.天线

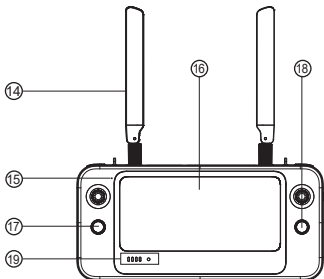
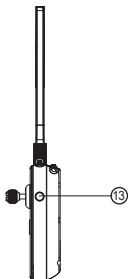
15.麦克风

16.显示屏

17.自动起飞/返航按键

18.暂停按键

19.电量指示灯



20.喇叭孔

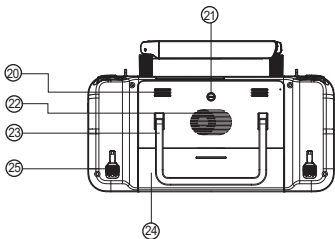
21.三脚架螺孔

22.进风口

23.提手

24.电池壳

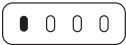



25.摇杆收纳槽



7. 遥控器充电

7.1 查看电量

短按电源按键可以查看遥控器电量。

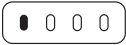



遥控器电量指示灯 (非充电)	
	
1颗灯常亮: 电量 \geq 25%	2颗灯常亮: 电量 \geq 50%
	
3颗灯常亮: 电量 \geq 75%	4颗灯常亮: 电量=100%

7.2 开机/关机

长按电源按键2s可开启/关闭遥控器电源。

7.3 充电

使用前, 请先充电激活遥控器。将USB-C数据线的一端接入遥控器顶部的USB-C接口, 另一端接入电源适配器, 将电源适配器插入交流电源(100-240V)。

遥控器电量指示灯 (充电中)	
	
1颗灯常亮: 电量 \geq 25%	2颗灯常亮: 电量 \geq 50%
	
3颗灯常亮: 电量 \geq 75%	4颗灯常亮: 电量=100%

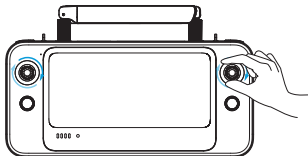
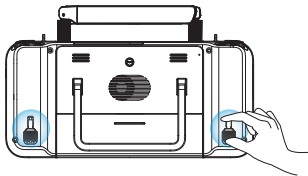
⚠ 注意

- 充电时LED指示灯会闪烁。
- 请使用官方标配的适配器和充电线对遥控器进行充电。
- 为确保遥控器电池最佳状态，请每3个月对遥控器进行一次完全充电。

8. 准备遥控器

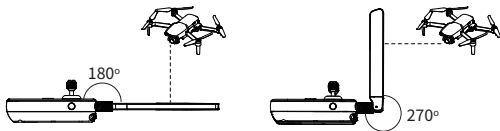
8.1 安装摇杆

摇杆收纳槽位于遥控器背面，请取出摇杆，将左右摇杆分别旋入对应底座中。



8.2 调整天线位置

展开遥控器天线并调整天线位置，不同的天线位置接收到的信号强度不同。当天线与遥控器背面呈 180° 或 270° 夹角，且天线平面正对飞行器时，遥控器与飞行器的信号质量可达到最佳状态。操控飞行器时，务必使飞行器处于最佳通信范围内。



⚠ 注意

- 充电时LED指示灯会闪烁。
- 请使用官方标配的适配器和充电线对遥控器进行充电。
- 为确保遥控器电池最佳状态，请每3个月对遥控器进行一次完全充电。

9. 对频

1. 按下（短按）飞行器机身右侧USB接口旁的对频按键，使飞行器进入对频状态。
2. 打开遥控器并运行Autel Explorer，进入到任务飞行界面，点击右上角的齿轮图标，进入设置菜单，点击“遥控器>数传及图传对频>开始对频”，等待数秒直至数传对频成功。

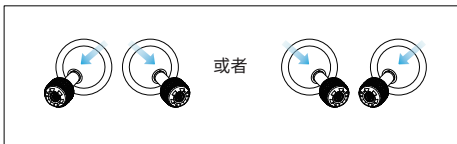
10. 起飞/降落(美国手)

⚠ 注意

- 遥控器出厂默认操控方式为“美国手”。其中左摇杆控制飞行器的升降与航向，右摇杆控制飞行器的平移。
- 起飞前，请将飞行器置于平坦地面，并使机尾朝向自己。
- 请确保遥控器已成功与飞行器对频。

10.1 启动电机

以内扒或外扒方式同时掰动左右摇杆并停留两秒。



10.2 起飞

慢慢地向上推动左侧摇杆，直至飞行器离地面约2.5m。



10.3 降落

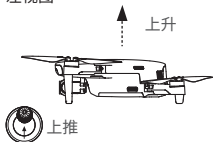
慢慢地向下拉动左侧摇杆到最大限位，待飞行器降落至地面且电机关闭时再松开摇杆。



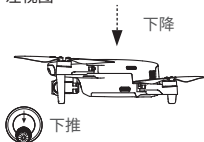
11. 摇杆操控方法 (美国手)

左摇杆

左视图



左视图



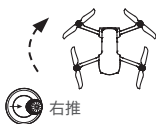
俯视图

机头向左转



俯视图

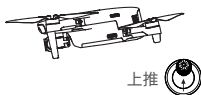
机头向右转



右摇杆

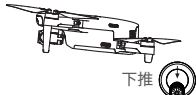
左视图

前进



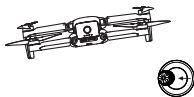
左视图

后退



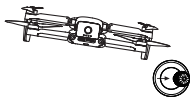
后视图

左移



后视图

右移



12. 固件升级

为确保用户获得最佳的操作体验，必要时道通智能将对遥控器进行固件更新。用户可参考以下步骤进行升级。

1. 开启遥控器，并确保遥控器网络连接正常。
2. 打开Autel Explorer App，当系统检测到新的固件版本时，App将会提示用户，点击提示进入升级界面。
3. 当新固件下载完成后，升级将自动开始，升级完成后请重启遥控器。

注意

- 仅使用道通智能提供的电池和适配器。禁止改造电池组及其适配器，或使用第三方设备对其进行替换。
 - 电池中的电解液具有极强的腐蚀性。若电解液不慎溅入眼睛或皮肤，请立即用清水冲洗患处并及时就医。
-

13. 规格参数

图传

* 工作频率	902-928MHz (FCC) 2.400-2.4835GHz 5.725-5.850GHz (除日本外) 5.650-5.755GHz (日本)
最大信号有效距离 (无干扰、无遮挡)	FCC: 15km CE/SRRC: 8km
等效全向辐射功率 (EIRP)	FCC: $\leq 33\text{dBm}$ CE: $\leq 20\text{dBm}@2.4\text{G}$, $\leq 14\text{dBm}@5.8\text{G}$ SRRC: $\leq 20\text{dBm}@2.4\text{G}$, $\leq 33\text{dBm}@5.8\text{G}/5.7\text{G}$

Wi-Fi

协议	Wi-Fi 802.11a/b/g/n/ac, 2×2 MIMO
工作频率	2.400-2.4835GHz 5.725-5.850GHz
等效全向辐射功率 (EIRP)	FCC: ≤26 dBm CE: ≤20 dBm@2.4G, ≤14 dBm@5.8G SRRC: ≤20 dBm@2.4G, ≤26 dBm@5.8G

蓝牙

协议	蓝牙5.0
工作频率	2.400-2.4835GHz
等效全向辐射功率 (EIRP)	≤11dBm

屏幕

分辨率	2340×1080
尺寸	6.4英寸
帧率	60fps
最大亮度	800nits
触控	10点触控

电池

类型	Li-ion
容量	1900mAh
电压	7.7V
额定功耗	14.63W
续航时间	2小时(屏幕亮度为最大时) 3小时(屏幕亮度为 50% 时)
充电时间	90分钟
充电环境温度	5-45°C

充电器

输入	100-240V~, 50/60Hz, 1A Max
输出	5V==3A, 9V==2A, 12V==2.5A
额定功率	30W

常规参数

存储空间	ROM128GB+可扩展(通过microSD卡)
视频输出接口	HDMI
USB-A接口供电电压/电流	5V/2A
工作环境温度	-10~40°C

存放环境温度	-20-25°C (大于三个月) -20-45°C (一个月到三个月) -20-60°C (一个月内)
防护等级	IP43
尺寸	226.3×137.7×31.5mm (天线折叠) 226.3×215.4×31.5mm (天线展开)
重量	617g
**支持机型	EVO II Pro V3 EVO II Dual 640T V3 EVO II RTK系列 V3 EVO II行业版 V3
卫星定位模块	GPS/GLONASS/Galileo/BeiDou/ NavIC/QZSS

注意

*工作频段根据国家和机型不同有差异。

**后续将支持更多机型, 请留意官网www.autelrobotics.cn获取最新信息。

1. 免責聲明

為確保安全、成功地操作您的Autel 智能遙控器 SE (以下簡稱“遙控器”)，請嚴格遵守本手冊中的操作說明和步驟。

如用戶不遵守安全操作說明，道通智能對於使用中發生的任何產品損壞或損失無論直接還是間接、法律、特殊、事故還是經濟損失 (包括但不限於利潤損失) 概不負責，並且不提供保修服務。請勿使用不相容的部件或以任何不符合道通智能官方說明的方法去改造產品。

本手冊中的安全指引將不定期更新。為確保您獲得最新版本，請訪問官網：<https://www.autelrobotics.cn/>

2. 電池安全

遙控器采用智能鋰離子電池供電。鋰離子電池使用不當可能造成危險。請確保嚴格遵守以下所有電池使用、充電及存儲指引。

注意

- 僅使用道通智能提供的電池和適配器。禁止改造電池組及其適配器，或使用第三方設備對其進行替換。
- 電池中的電解液具有極強的腐蝕性。若電解液不慎濺入眼睛或皮膚，請立即用清水沖洗患處並及時就醫。

3. 注意事項

使用遙控器時，如果操作不當，飛行器可能會對人身財產造成一定程度的傷害和破壞，請在使用時務必注意安全，詳情請查看飛行器的免責聲明和安全操作指引。

1. 每次飛行前，確保遙控器電量充滿。
2. 確保遙控器天線展開並調整到合適的位置，以獲得最佳的通信效果。
3. 遙控器天線如有損壞將影響使用性能，請及時聯繫售後技術支持。
4. 如更換飛行器，需要重新對頻才能使用。
5. 確保每次先關閉飛行器電源，再關閉遙控器。

6. 請確保每隔三個月對遙控器進行完全充電一次。
7. 一旦遙控器電量低於10%時，請及時對遙控器進行充電，防止低電量長時間存放導致電池深度過放而造成設備損壞。長期不使用時，請將電池電量放至40%~60%左右進行存放。
8. 切勿遮擋遙控器出風口及進風口，以免遙控器溫度過高影響遙控器性能。
9. 切勿擅自拆裝遙控器，如需更換遙控器部件，請務必聯繫道通智能售後。

4. 物品清單

序號	圖片	名稱	數量
1		遙控器	1臺
2		電源適配器	1個
3		USB-C數據線	1根
4		遙控器掛繩	1根
5		備用搖杆	2個

6		文檔(快速指引)	1份
---	---	----------	----

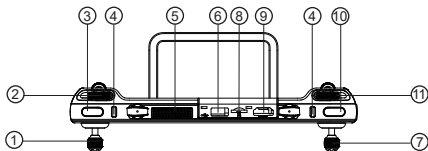
5. 產品簡介

遙控器集成了6.4英寸2340x1080高清觸控屏，即時傳輸高清畫面，可在遠至15公里[1]通信距離內完成對飛行器與相機的操作與設置。遙控器採用Android系統，支持通過Wi-Fi連接互聯網，用戶可下載安裝第三方APP；並具備藍牙與衛星定位等功能。遙控器內置1900mAh鋰聚合物電池，最長工作時間約為3小時[2]。

[1] 由於實際飛行環境中存在的干擾，最大通信距離可能小於此標稱距離，且會隨干擾強度發生變化。

[2] 最長工作時間為實驗室環境下（溫度為室溫）測得，不同使用場景的續航時間不同，僅供參考。

6. 部件介紹



1.左搖杆

2.雲臺俯仰撥輪

3.自定義按鍵

4.掛繩掛鉤

5.出風口

6.USB-A介面

7.右搖杆

8.Micro SD卡槽

9.HDMI介面

10.拍照/錄影按鍵

11.變焦撥輪

12.USB-C介面



13. 電源按鍵

14. 天線

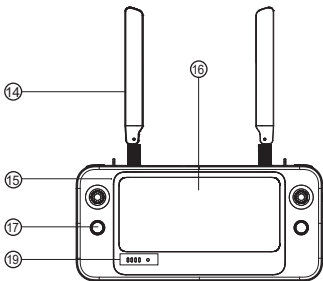
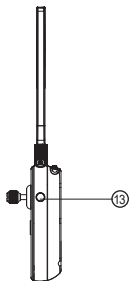
15. 麥克風

16. 顯示幕

17. 自動起飛/返航按鍵

18. 暫停按鍵

19. 電量指示燈



20. 喇叭孔

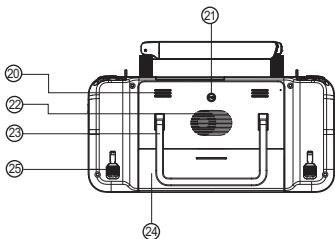
21. 三腳架螺孔

22. 進風口

23. 提手

24. 電池殼





25. 搖杆收納槽



7、遙控器充電

7.1 查看電量

短按電源按鍵可以查看遙控器電量。





遙控器電量指示燈 (非充電)	
	
1顆燈常亮：電量 \geq 25%	2顆燈常亮：電量 \geq 50%
	
3顆燈常亮：電量 \geq 75%	4顆燈常亮：電量=100%

7.2 開機/關機

長按電源按鍵2s可開啟/關閉遙控器電源。

7.3 充電

將USB-C數據線的一端接入遙控器頂部的USB-C介面，另一端接入電源適配器，將電源適配器插入交流電源(100-240V)。

遙控器電量指示燈 (充電中)	
	
1顆燈常亮：電量 \geq 25%	2顆燈常亮：電量 \geq 50%
	
3顆燈常亮：電量 \geq 75%	4顆燈常亮：電量=100%

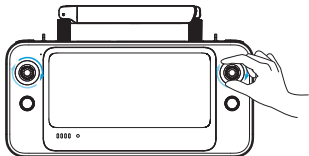
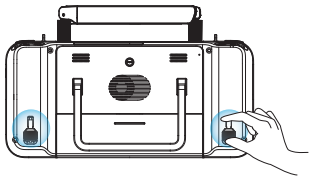
⚠ 注意

- 充電時LED指示燈會閃爍。
- 請使用官方標配的適配器和充電線對遙控器進行充電。
- 為確保遙控器電池最佳狀態，請每3個月對遙控器進行一次完全充電。

8. 準備遙控器

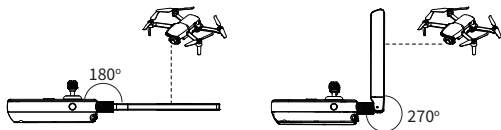
8.1 安裝搖杆

搖杆收納槽位於遙控器背面，請取出搖杆，將左右搖杆分別旋入對應底座中。



8.2 調整天線位置

展開遙控器天線並調整天線位置，不同的天線位置接收到的信號強度不同。當天線和遙控器背面呈 180° 或 270° 夾角，且天線平面正對飛行器時，遙控器與飛行器的信號品質可達到最佳狀態。操控飛行器時，務必使飛行器處於最佳通信範圍內。



⚠ 注意

- 請勿同時使用其他同頻段的通信設備，以免對遙控器信號造成干擾
- 實際操作中，APP在圖傳信號不佳時將會進行提示，請根據提示調整天線位置，確保飛行器處於最佳通信範圍。

9. 對頻

1. 按下（短按）飛行器機身右側USB介面旁的對頻按鍵，使飛行器進入對頻狀態。
2. 打開遙控器並運行Autel Explorer，進入到任務飛行介面，點擊右上角的齒輪圖示，進入設置菜單，點擊“遙控器->數傳及圖傳對頻>開始對頻”，等待數秒直至對頻成功。

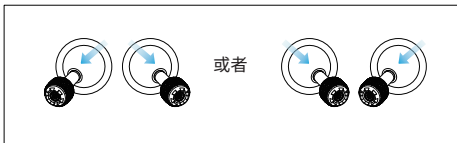
10. 起飛/降落(美國手)

⚠ 注意

- 遙控器出廠默認操控方式為“美國手”。其中左搖杆控制飛行器的升降與航向，右搖杆控制飛行器的平移。
- 起飛前，請將飛行器置於平坦地面，並使機尾朝向自己。
- 請確保遙控器已成功與飛行器對頻。

10.1 啟動電機

以內扒或外扒方式同時掰動左右搖杆並停留兩秒。



10.2 起飛

慢慢地向上推動左側搖杆，直至飛行器離地面約2.5m。



10.3 降落

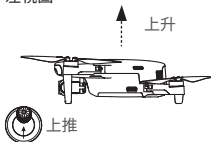
慢慢地向下拉動左側搖杆到最大限位，待飛行器降落至地面且電機關閉時再鬆開搖杆。



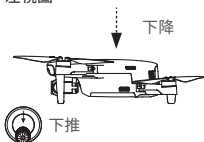
11. 搖杆操控方法(美國手)

左搖杆

左視圖



左視圖



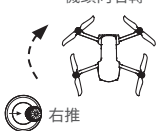
俯視圖

機頭向左轉



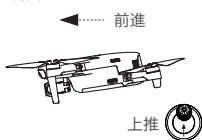
俯視圖

機頭向右轉

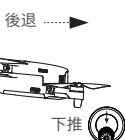


右搖杆

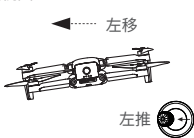
左視圖



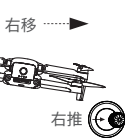
左視圖



後視圖



後視圖



12. 固件升級

為確保用戶獲得最佳的操作體驗，必要時道通智能將對遙控器進行固件更新。用戶可參考以下步驟進行升級。

1. 開啟遙控器，並確保遙控器網路連接正常。
2. 打開Autel Explorer App，當系統檢測到新的固件版本時，App將會提示用戶，點擊提示進入升級介面。
3. 當新固件下載完成後，升級將自動開始，升級完成後請重啟遙控器。

注意

- 升級前請確保遙控器電量至少在50%以上。
 - 若在固件包下載過程中斷網，會導致升級失敗。
 - 整個升級過程將持續十幾分鐘，請耐心等待固件升級完成。
-

13. 規格參數

圖傳

* 工作頻率	902-928MHz (FCC) 2.400-2.4835GHz 5.725-5.850GHz (除日本外) 5.650-5.755GHz (日本)
最大信号有效距离 (无干扰、无遮挡)	FCC: 15km CE/SRR: 8km
等效全向輻射功率 (EIRP)	FCC: ≤33dBm CE: ≤20dBm@2.4G, ≤14dBm@5.8G SRR: ≤20dBm@2.4G, ≤33dBm@5.8G/5.7G

Wi-Fi

協議	Wi-Fi 802.11a/b/g/n/ac, 2×2 MIMO
工作頻率	2.400-2.4835GHz 5.725-5.850GHz
等效全向輻射功率 (EIRP)	FCC: ≤26 dBm CE: ≤20 dBm@2.4G, ≤14 dBm@5.8G SRRC: ≤20 dBm@2.4G, ≤26dBm@5.8G

藍牙

協議	藍牙5.0
工作頻率	2.400-2.4835GHz
等效全向輻射功率 (EIRP)	≤11dBm

螢幕

解析度	2340×1080
尺寸	6.4英寸
幀率	60fps
最大亮度	800nits
觸控	10點觸控

電池

類型	Li-ion
容量	1900mAh
電壓	7.7V
額定功耗	14.63W
續航時間	2小時(螢幕亮度為最大時) 3小時(螢幕亮度為 50% 時)
充電時間	90分鐘
充電環境溫度	5-45°C

充電器

輸入	100-240V~, 50/60Hz, 1A Max
輸出	5V==3A, 9V==2A, 12V==2.5A
額定功率	30W

常規參數

存儲空間	ROM128GB+可擴展(通過microSD卡)
視頻輸出介面	HDMI
USB-A介面供電電壓/電流	5V/2A
工作環境溫度	-10~40°C

存放環境溫度	-20-25°C (大於三個月) -20-45°C (一個月到三個月) -20-60°C (一個月內)
防護等級	IP43
尺寸	226.3×137.7×31.5mm (天線折疊) 226.3×215.4×31.5mm (天線展開)
重量	617g
**支持機型	EVO II Pro V3 EVO II Dual 640T V3 EVO II RTK系列 V3 EVO II行業版 V3
衛星定位模組	GPS/GLONASS/Galileo/BeiDou/ NavIC/QZSS

 注意

*工作頻段根據國家和機型不同有差異。

**後續將支持更多機型, 請留意官網www.autelrobotics.cn獲取最新資訊。

1. Disclaimer

To ensure safe and successful operation of your Autel Smart Controller SE (hereinafter referred to as the "controller"), please strictly follow the operating instructions and steps in this guide.

If the user does not abide by the instructions, Autel Robotics will not be responsible for any product damage or loss in use, whether direct or indirect, legal, special, accident or economic loss (including but not limited to loss of profit) and does not provide warranty service. Do not use incompatible parts or use any method that does not comply with the official instructions of Autel Robotics to modify the product.

The safety guidelines in this document will be updated from time to time. To ensure you get the latest version, please visit the official website: <https://www.autelrobotics.com/>

2. Battery Safety

The controller is powered by a smart lithium-ion battery. Improper use of lithium-ion batteries can be dangerous. Please ensure that the following battery usage, charging and storage guidelines are strictly followed.

Note

- Only use the battery and charger provided by Autel Robotics. It is forbidden to modify the battery assembly and its charger or use third-party equipment to replace it.
- The electrolyte in the battery is extremely corrosive. If the electrolyte spills into your eyes or skin accidentally, please rinse the affected area with clean water and seek medical attention immediately.







3. Precaution

If used improperly, the aircraft may cause injury and damage to people and property. Please be cautious while using it. For details, please refer to the aircraft's disclaimer and safety guidelines.

- Before each flight, make sure that the controller is fully charged.
- Make sure the controller antennas are unfolded and adjusted to the appropriate position to ensure the best possible flight results.
- If the controller antennas are damaged, it will affect the performance. Please contact the after-sales technical support immediately.
- If the aircraft is changed due to damage, it needs to be relinked before use.
- Make sure to turn off the aircraft power before turning off the controller each time.
- When not in use, make sure to fully charge the controller every three months.
- Once the power of the controller is less than 10%, please charge it to prevent an over-discharge error. This is caused by long-term storage with a low battery charge. When the controller will not be in use for an extended time, discharge the battery between 40%-60% before storage.
- Do not block the vent of the controller to prevent overheating and diminished performance.
- Do not disassemble the controller. If any parts of the controller are damaged, contact Autel Robotics After-Sale Support.

4. Item List

NO	DIAGRAM	ITEM NAME	QTY
----	---------	-----------	-----

1		Controller	1pc
2		Power Adapter	1pc
3		USB-C Cable	1pc
4		Chest Strap	1pc
5		Spare Control Sticks	2pcs
6		Documentation (Quick Start Guide)	1pc

5. Overview

The Autel Smart Controller SE is integrated with a 6.4-inch touch screen which boasts a 2340x1080 pixel resolution. The controller can transmit a live HD view from the aircraft[1] at a distance of up to 15km[1] (9.32 miles). The controller uses the Android operating system and supports Wi-Fi internet connection, Bluetooth and GNSS. Users can download third-party APPs.

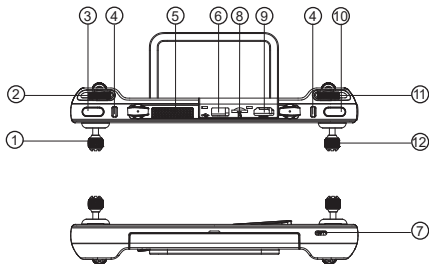
The built-in battery has a capacity of 1900mAh, providing a

maximum operating time of about 3 hours[2].

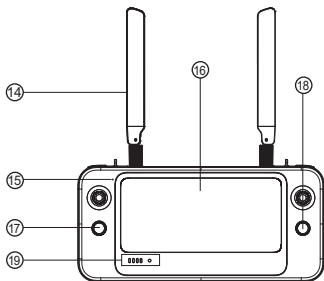
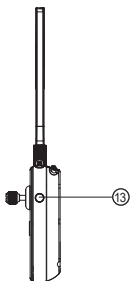
[1] In an actual flight environment, the maximum transmission range may be less than this nominal distance and will vary with the interference strength.

[2] The above-mentioned operating time is measured in a lab environment at room temperature. The battery life will vary in different usage scenarios.

6. Diagram



- | | | |
|------------------------|-----------------------|---------------------------|
| 1. Left Control Stick | 5. Air Outlet | 9. HDMI Port |
| 2. Gimbal Pitch Dial | 6. USB-A Port | 10. Record/Shutter Button |
| 3. Customizable Button | 7. USB-C Port | 11. Zoom Control Wheel |
| 4. Chest Strap Hook | 8. Micro-SD Card Slot | 12. Right Control Stick |



13.Power Button

14.Antenna

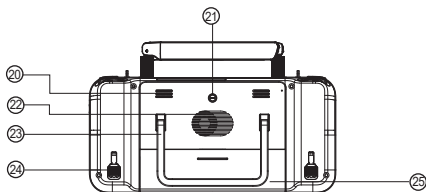
15.Microphone

16.Touch Screen

17.Auto-takeoff/RTH Button

18.Pause Button

19.Battery Level Indicator



20.Speaker Hole

21.Tripod Mount Hole

22.Air Inlet

23.Handle





24.Sticks Storage Slot

25.Battery Case

7. Charge the Battery

7.1 Check the Battery Level

Press the power button to check the battery level.





Battery Level Indicator (non-charging state)	
	
1 light solid on: Battery \geq 25%	2 lights solid on: Battery \geq 50%
	
3 lights solid on: Battery \geq 75%	4 lights solid on: Battery = 100%

7.2 Power On / Off

Press and hold the power button for 2 secs to turn on and off the controller.

7.3 Charge

Connect one end of the USB-C cable to the USB-C interface at the top of the controller, and the other end to power adapter. Plug the power adapter into AC power outlet (100-240V).

Battery Level Indicator (while charging)	
	
1 light solid on: Battery \geq 25%	2 lights solid on: Battery \geq 50%
	
3 lights solid on: Battery \geq 75%	4 lights solid on: Battery = 100%

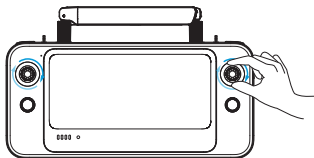
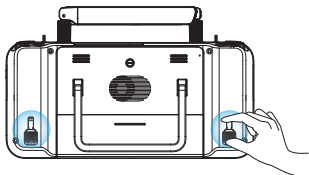
Note

- LED indication light will blink while charging.
- Only use the battery and charger provided by Autel Robotics.
- Recharge the battery at least every 3 months to prevent over discharging. The battery depletes when stored for an extended period.

8. Set Up the Controller

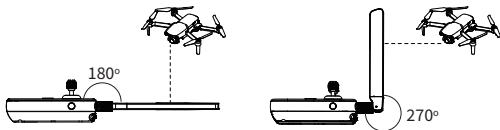
8.1 Install the Sticks

The sticks storage slots are located on the back of the controller. Please take out the sticks and screw them into the corresponding bases.



8.2 Adjust the Antennas

Unfold the controller antennas and adjust them to the optimal angle. The signal strength varies when the antenna angle is different. When the antenna and the back of the controller are at an angle of 180° or 270° , and the antenna surface is facing the aircraft, the signal quality between aircraft and controller will reach the optimal condition.



Note

- To avoid controller signal interference, please do not use other communication equipment with the same frequency band at the same time.
- During operation, the App will prompt the user when the image transmission signal is poor. Adjust the antenna angles according to the prompts to ensure the controller and aircraft have the best communication range.

9. Pair the Frequency

1. Press (short press) the linking button next to the USB port on the right side of the aircraft body to put the aircraft into the linking mode.
2. Power on the Smart Controller and run the Autel Explorer app, enter the mission flight interface, click the gear icon in the upper right corner, enter the settings menu, click "remote control -> data transmission and image transmission linking> start linking", wait a few seconds until the data transmission is set correctly and the linking is a success.

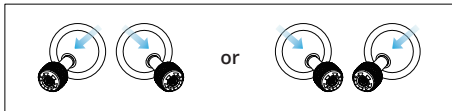
10. Takeoff / Landing (Mode 2)

⚠ Note

- Mode 2 is the default control mode of the Smart Controller. The left stick controls the altitude and heading of the aircraft, while the right stick controls the forward, backward and sideward movements.
- Before takeoff, place the aircraft on a flat and level surface and face the rear side of the aircraft towards you.
- Please make sure that the controller is successfully paired with the aircraft.

10.1 Motor Starting

Press in or out on both command sticks for about 2 seconds to start the motors.



10.2 Take off

Slowly push up the left stick to take off the aircraft to 2.5m height.



10.3 Landing

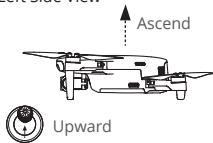
Slowly push down the left stick until the aircraft lands. Hold the left stick until the motor stops.



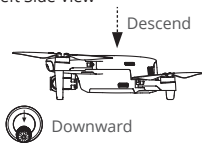
11. Control Stick Operation (Mode 2)

Left Control Stick

Left Side View



Left Side View



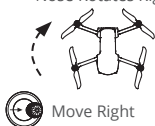
Top View

Nose Rotates Left



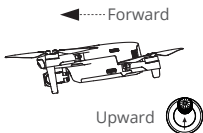
Top View

Nose Rotates Right



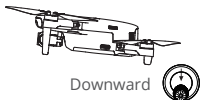
Right Control Stick

Left Side View

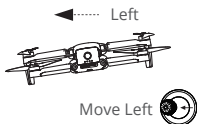


Left Side View

Backward

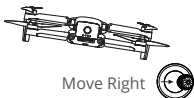


Rear View



Rear View

Right



12. Firmware Update

To ensure users have a premium operating experience, Autel Robotics will update firmware when necessary. You can refer to the following steps to upgrade.

1. Power on the controller and make sure it is connected to the internet.
2. Run Autel Explorer App. A pop-up will appear when new firmware is available. Tap the notification to enter the update interface.
3. Update will start automatically after downloading the latest firmware. Please restart the controller when the update is complete.

Note

- Before updating, please make sure the controller battery is above 50%.
- If the network is disconnected during the firmware downloading, the upgrade will fail.
- The update takes approximately 15 minutes. Make. Please wait patiently.

13. Specifications

Image Transmission

*Operating Frequency	902-928MHz (FCC) 2.400-2.4835GHz 5.725-5.850GHz (Non-Japan) 5.650-5.755GHz (Japan Only)
----------------------	--

Max Signal Transmission Distance(No interference, No obstacles)	FCC: 15km CE: 8km
---	-------------------

Transmitter Power (EIRP)	FCC: ≤ 33 dBm CE: ≤ 20 dBm@2.4G, ≤ 14 dBm@5.8G SRRC: ≤ 20 dBm@2.4G, ≤ 33 dBm@5.8G/5.7G
-----------------------------	---

Wi-Fi

Protocols	Wi-Fi 802.11a/b/g/n/ac, 2x2 MIMO
Operating Frequency	2.400-2.4835GHz 5.725-5.850GHz
Transmitter Power (EIRP)	FCC: ≤ 26 dBm CE: ≤ 20 dBm@2.4G, ≤ 14 dBm@5.8G SRRC: ≤ 20 dBm@2.4G, ≤ 26 dBm@5.8G

Bluetooth

Protocols	Bluetooth 5.0
Operating Frequency	2.400-2.4835GHz
Transmitter Power (EIRP)	≤ 11 dBm

Screen

Resolution	2340x1080
Dimensions	6.4 inches
Frame Rate	60fps
Max. Brightness	800nits
Touch Screen	10-point multi-touch

Battery

Type	Li-ion
Capacity	1900mAh
Voltage	7.7V
Rated Power	14.63W
Operating Time	~2 hours (Max. Brightness) ~3 hours (50% Brightness)
Charging Time	90 minutes
Charging Temperature	5°C to 45°C (41°F to 113°F)

Power Adapter

Input	100-240V~, 50/60Hz, 1A Max
Output	5V === 3A, 9V === 2A, 12V === 2.5A
Rated Power	30W

General Specifications

Internal Storage	ROM 128GB + expandable storage via micro-SD card
Video Output Port	HDMI Port
USB-A Voltage/Current	5V/2A
Operating Temperature	-10°C to 40°C (14°F to 104°F)

Storage Temperature	>3 months: -20°C to 25°C (-4°F to 77°F) 1-3 months: -20°C to 45°C (-4°F to 113°F) <1 month: -20°C to 60°C (-4°F to 140°F)
Ingress Protection	IP43
Dimensions	226.3×137.7×31.5mm (antennas folded) 226.3×215.4×31.5mm (antennas unfolded)
Weight	617 g
**Supported Models	EVO II Pro V3 EVO II Dual 640T V3 EVO II RTK Series V3 EVO II Enterprise V3
GNSS	GPS/GLONASS/Galileo/BeiDou/ NavIC/QZSS

Note

* The operating frequency band varies according to different countries and models.

** We will support more models in the future, please visit our official website <https://www.autelrobotics.com/> for the latest information.

1. 免責事項

Autel Smart Controller SE (以下、コントローラー) を安全にお使いいただくために、このガイドに記載されている操作方法と手順を厳守してください。

ユーザーがこの指示に従わない場合、Autel Robotics社は、直接的または間接的な法的損失、特殊な損失、事故的損失、経済的損失(利益の損失を含むがこれに限らない)にかかわらず、いかなる製品の損傷や使用上の損失に対しても責任を負わず、保証サービスを提供しません。互換性のない部品を使用したり、Autel Robotics社の正式な指示に従わない方法で製品を改造しないでください。

この文書に記載されている安全ガイドラインは、随時更新される予定です。最新版を確実に入手するには、公式サイトをご覧ください。
<https://www.autelrobotics.com/>

2. バッテリーの安全性

コントローラーの電源には、スマートリチウムイオンバッテリーを採用しています。リチウムイオン電池を不適切に使用すると、危険な場合があります。以下の電池の使用、充電、保管のガイドラインを厳守してください。

注


- Autel Robotics社提供のバッテリーと充電器のみを使用してください。バッテリー部品およびその充電器を改造したり、他社製の機器を使用して交換することは禁じられています。
- 電池内の電解液は非常に腐食性が高いです。電解液が誤って目や皮膚にこぼれた場合は、きれいな水で洗い流し、すぐに医師の診察を受けてください。





3. 注意事項

誤った使い方をすると、人身事故や物的損害が発生する恐れがあります。ご使用の際はご注意ください。詳しくは、機体の免責事項、安全に関するガイドラインをご覧ください。

1. 毎回のフライトの前に、コントローラーが完全に充電されていることを確認してください。
2. 最適なフライト結果を得るために、コントローラーのアンテナが折りたたまれておらず、適切な位置に調整されていることを確認してください。
3. コントローラーアンテナが破損すると、性能に影響が出ます。すぐにアフターサービスにご連絡ください。
4. 破損により機体を変更した場合は、使用前に再度リンクが必要です。
5. 毎回、必ず機体の電源を切ってからコントローラーの電源を切ってください。
6. 使用しないときは、3カ月に一度、必ずコントローラーをフル充電してください。
7. コントローラーの電力が10%以下になったら、過放電エラーを防ぐために充電してください。過放電エラーは、充電量が少ない状態で長期間保管した場合に発生します。コントローラーを長期間使用しない場合は、バッテリーを40%~60%放電させてから保管してください。
8. 過熱による性能低下を防ぐため、コントローラーの通風孔を塞がないようにしてください。
9. コントローラーを分解しないでください。コントローラーの部品が破損している場合は、Autel Robotics社のアフターケアサポートにご連絡ください。

4. アイテムリスト

NO	各部名称	アイテム名	数量
1		コントローラー	1
2		電源アダプタ	1

3		USB-Cケーブル	1
4		チェストストラップ	1
5		コントロールスティック (予備)	2
6		冊子 (クイックスタートガイド)	1

5. 概要

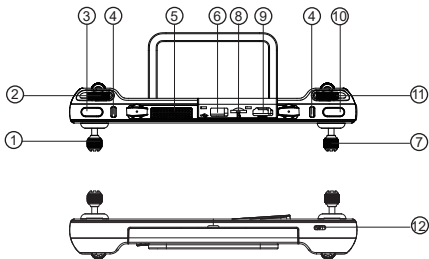
Autel Smart Controller SEは、2340 x 1080ピクセルの解像度を誇る6.4インチのタッチスクリーンと一体化されています。コントローラーは機体[1]からのHDライブビューを最大15km[1]の距離で伝送することが可能です。コントローラーはAndroid OSを採用し、Wi-Fiインターネット接続、Bluetooth、GNSSに対応しています。他社製のアプリをダウンロードすることができます。

内蔵電池の容量は1900mAhで、最大約3時間[2]の動作が可能です。

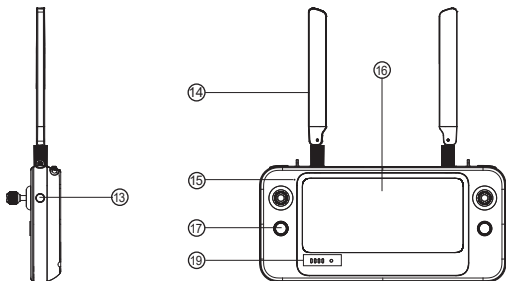
[1] 実際の飛行環境では、最大伝送距離はこの予想距離より短くなる可能性があります。干渉強度によって変化します。

[2] 上記動作時間は、室温での実験室環境における測定値です。バッテリー駆動時間は、使用シーンによって異なります。

6. 各部名称

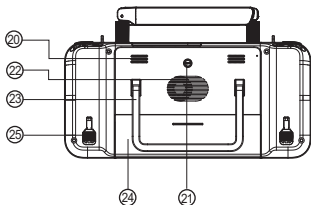


- | | |
|------------------|--------------------|
| 1.左コントロールスティック | 5.エアーアウトレット |
| 2.ジンバルピッチダイヤル | 6.USB-Aポート |
| 3.カスタマイズ可能ボタ | 7.右コントロールスティック |
| 4.チェストストラップフック | 8. Micro-SDカードスロット |
| 9. HDMI端子 | |
| 10.録画／シャッターボタン | |
| 11.ズームコントロールホイール | |
| 12. USB-Cポート | |



- 13.電源ボタ
- 14.アンテナ
- 15.マイクロフォン
- 16.タッチスクリーン
- 17.自動離陸/RTHボタン
- 18.ポーズボタン
- 19.バッテリー残量表示

- 20.スピーカー差し込み口
- 21.三脚取り付け穴
- 22.エアークレジット
- 23.ハンドル
- 24.バッテリーケース
- 25.スティック収納スロット



7、バッテリーを充電する

7.1バッテリー残量を確認する

電源ボタンを押すと、電池残量が確認できます。

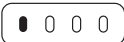



バッテリー残量表示 (非充電時)	
1灯点灯:バッテリー充電25%以上	2灯点灯:バッテリー充電50%以上
3灯点灯:バッテリー充電75%以上	4灯点灯:バッテリー充電100%

7.2電源オン／オフ

電源ボタンを2秒間長押しすると、コントローラーの電源のオン／オフが切り替わります。

7.3 チャージ

USB-Cケーブルの一端をコントローラー上部のUSB-Cインターフェースに接続し、もう一端を電源アダプターに接続します。電源アダプターをAC電源コンセント(100-240VAC)に差し込みます。

バッテリー残量表示 (充電時)	
	
1灯点灯:バッテリー充電25%以上	2灯点灯:バッテリー充電50%以上
	
3灯点灯:バッテリー充電75%以上	4灯点灯:バッテリー充電100%

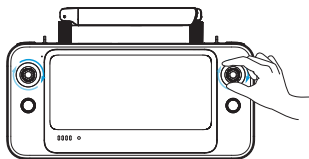
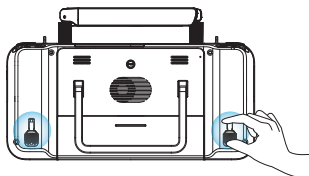
⚠ 注

- 充電中はLED表示灯が点滅します。
- Autel Robotics社提供のバッテリーと充電器のみを使用してください。
- 過放電を防ぐため、少なくとも3カ月に一度は充電してください。長期間保管すると電池が消耗します

8. コントローラーをセットアップする

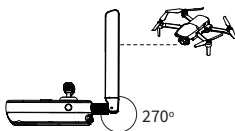
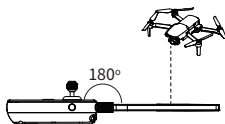
8.1 スティックを取り付ける

スティック収納スロットは、コントローラーの背面にあります。スティックを取り出して、対応するベースにねじ込んでください。



8.2 アンテナの調整

コントローラーアンテナを展開し、最適な角度に調整します。アンテナ角度が異なると、信号強度は変化します。アンテナとコントローラー背面の角度が 180° または 270° で、アンテナ面が機体に向くと、機体とコントローラー間の信号品質が最適な状態になります。



⚠ 注

- コントローラーの信号干渉を避けるため、同じ周波数帯の他の通信機器を同時に使用しないでください。
- 操作中、画像伝送の信号が悪くなると、アプリがユーザーにプロンプトを表示します。コントローラーと機体が最適な通信範囲になるように、画面の指示に従ってアンテナの角度を調整してください。

9. 周波数をペアリングする

1. 機体右側のUSBポートの横にあるリンクボタンを押す（短押し）と、機体がリンク状態になります。
2. スマートコントローラーの電源を入れ、オーテル・エクスプローラーアプリを起動し、ミッションフライトインターフェースに入り、右上の歯車アイコンをクリックして設定メニューに入り、「リモートコントロール→データ送信と画像送信のリンク→リンク開始」をクリックし、データ送信が正しく設定され、リンクが成功するまで数秒待ちます。

10. 離陸／着陸 (Mode 2)

⚠ 注意

- Mode 2は、スマートコントローラーのデフォルトの制御モードです。左スティックで機体の高度と方位を、右スティックで前後左右の動きを制御します。
- 離陸する前に、機体を平らで水平な場所に置き、機体の後部を自分の方に向けてください。
- コントローラーが機体と正常にペアリングされていることをご確認ください。

10.1 モーターを始動させる

両コマンドスティックを2秒程度インまたはアウトにすると、モーターが始動します。



10.2 離陸

左スティックをゆっくりと押し上げると、高度2.5mまで離陸します。



10.3 着陸

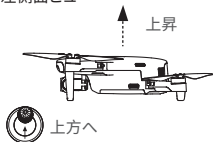
左スティックをゆっくり押し下げると、機体が着地します。左スティックを押し続けると、モーターが止まります。



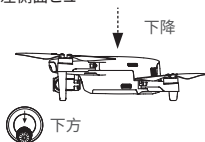
11. コントロールスティックの操作 (Mode 2)

左コントロールスティック

左側面ビュー



左側面ビュー



トップビュー

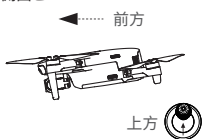


トップビュー

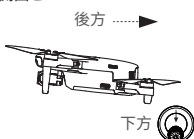


右コントロールスティック

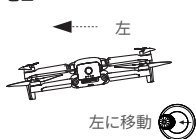
左側面ビュー



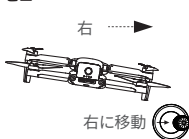
左側面ビュー



リアビュー



リアビュー



12. ファームウェアのアップデート

Autel Roboticsは、お客様にプレミアムな操作性を提供するために、必要に応じてファームウェアのアップデートを行います。以下の手順を参考に、アップグレードしてください。

1. コントローラーの電源を入れ、インターネットに接続されていることを確認します。
2. Autel Explorerアプリを起動します。新しいファームウェアが提供されると、ポップアップが表示されます。通知をタップすると、アップデートのインターフェイスに入ります。
3. 最新ファームウェアのダウンロード後、自動的にアップデートが開始されます。アップデートが完了したら、コントローラーを再起動してください。

注

- アップデートの前に、コントローラーのバッテリーが50%以上あることを確認してください。
- ファームウェアのダウンロード中にネットワークが切断された場合、アップグレードに失敗します。
- アップデートには約15分かかります。しばらくお待ちください。

13. 仕様

画像伝送

*動作周波数	902-928MHz (FCC) 2.400-2.4835GHz 5.725-5.850GHz (日本国外) 5.650-5.755GHz (日本国内のみ)
--------	---

信号の最大伝送距離 (電波干渉、障害物なし)	FCC: 15km CE/SRRC: 8km
---------------------------	---------------------------

伝送電力 (EIRP)	FCC: $\leq 33\text{dBm}$ CE: $\leq 20\text{dBm}@2.4\text{G}$, $\leq 14\text{dBm}@5.8\text{G}$ SRRC: $\leq 20\text{dBm}@2.4\text{G}$, $\leq 33\text{dBm}@5.8\text{G}/5.7\text{G}$
-------------	--

Wi-Fi

プロトコル	Wi-Fi 802.11a/b/g/n/ac, 2×2 MIMO
動作周波数	2.400-2.4835GHz 5.725-5.850GHz
伝送電力 (EIRP)	FCC: $\leq 26\text{dBm}$ CE: $\leq 20\text{dBm}@2.4\text{G}$, $\leq 14\text{dBm}@5.8\text{G}$ SRRC: $\leq 20\text{dBm}@2.4\text{G}$, $\leq 26\text{dBm}@5.8\text{G}$

Bluetooth

プロトコル	Bluetooth 5.0
動作周波数	2.400-2.4835GHz
伝送電力 (EIRP)	$\leq 11\text{dBm}$

スクリーン

解像度	2340×1080
サイズ	6.4インチ
フレームレート	60fps
最大輝度	800nits
タッチスクリーン	10点マルチタッチ

バッテリー

タイプ	Li-ion
容量	1900mAh
電圧	7.7V
定格出力	14.63W
動作時間	約3時間(輝度50%) 約2時間(最大輝度)
充電時間	90分
充電温度	5°C~45°C(41°F~113°F)

電源アダプタ

入力	100-240V AC、50/60Hz、1A最大
出力	5V === 3A、9V === 2A、12V === 2.5A
定格出力	30W

一般仕様

内部ストレージ	ROM 128GB+マイクロSDカードによる拡張ストレージ
ビデオ出力ポート	HDMI端子
USB-A電圧/電流	5V/2A
動作温度	-10°C~40°C(14°F~104°F)

保管温度	3ヶ月以上-20°C~25°C (-4°F~77°F) 1~3ヶ月-20°C~45°C (-4°F~113°F) 1ヶ月未満-20°C~60°C (-4°F~140°F)
保護等級	IP43
サイズ	226.3×137.7×31.5mm (アンテナ折りたたみ時) 226.3×215.4×31.5mm (アンテナを展開した時)
重量	617g
**対応機種	EVO II Pro V3 EVO II Dual 640T V3 EVO II RTK シリーズ V3 EVO II Enterprise V3
GNSS	GPS/GLONASS/Galileo/BeiDou/ NavIC/QZSS

注

*動作周波数帯は、国や機種によって異なります。

**今後、対応機種を増やしていく予定ですので、公式ホームページ(<https://www.autelrobotics.com/>)をご覧ください。

1. 면책 사항

Autel Smart Controller SE(이하 "조종기")의 안전하고 성공적으로 작동하려면 이 가이드의 작동 지침과 단계를 반드시 따르십시오.

사용자가 지침을 준수하지 않을 경우, Autel Robotics는 직접 또는 간접, 법적, 특별, 사고 또는 경제적 손실(이익 손실을 포함하되 이에 국한되지 않음)에 관계없이 제품 손상 또는 사용 중 손실에 대한 책임을 지지 않으며 보증 서비스를 제공하지 않습니다. 호환되지 않는 부품을 사용하거나 Autel Robotics의 공식 지침을 준수하지 않는 방법으로 제품을 수정하지 마십시오.

이 문서의 안전 지침은 수시로 업데이트됩니다. 최신 버전을 받으려면 공식 웹사이트를 방문하십시오. <https://www.autelrobotics.com/>

2. 배터리 안전 사항

조종기는 스마트 리튬 배터리로 구동됩니다. 리튬이온 배터리를 부적절하게 사용하면 위험할 수 있습니다. 다음의 배터리 사용, 충전 및 보관 지침을 반드시 준수하십시오.

참고

- Autel Robotics에서 제공하는 배터리와 충전기만 사용하십시오. 배터리 어셈블리 및 충전기를 개조하거나 타사 장비를 사용하여 교체하는 것은 금지되어 있습니다.
- 배터리의 전해액은 부식성이 매우 강합니다. 실수로 눈이나 피부에 전해액이 닿은 경우 깨끗한 물로 해당 부위를 씻어내고 즉시 의사의 진료를 받으십시오.




3. 예방 조치




기체를 부적절하게 사용할 경우 사람에게 부상을 일으키거나 재산상 피해를 초래할 수 있습니다. 제품을 사용할 때 주의하시기 바랍니다. 자세한 내용은 기체의 면책조항 및 안전 지침을 참조하십시오.

1. 비행 전에 조종기가 완전히 충전되었는지 반드시 확인하십시오.

2. 최상의 비행을 위해 조종기 안테나가 펼쳐져 있고 적절한 위치로 조정되었는지 확인하십시오.
3. 조종기 안테나가 손상되면 성능에 영향을 줄 수 있습니다. 즉시 AS 기술 지원에 문의하십시오.
4. 기체가 파손되어 새 기체로 교체된 경우, 사용 전에 다시 연결해야 합니다.
5. 매번 조종기를 끄기 전에 반드시 기체 전원을 끄도록 하십시오.
6. 사용하지 않는 경우에는 3개월마다 조종기를 완전히 충전하십시오.
7. 조종기의 전원이 10% 미만이면 과방전 오류를 방지하기 위해 충전하십시오. 과방전은 배터리 충전량이 얼마 남은 상태에서 장기간 보관할 때 발생합니다. 조종기를 오랫동안 사용하지 않을 경우에는 배터리를 40%~60% 방전한 후 보관하십시오.
8. 과열 및 성능 저하를 막기 위해 조종기의 통풍구를 막지 마십시오.
9. 조종기를 분해하지 마십시오. 조종기의 부품이 손상된 경우, Autel Robotics의 AS 서비스에 문의하십시오.

4.구성품 목록

아니요	다이어그램	구성품 이름	수량
1		조종기	1PC
2		전원 어댑터	1PC
3		USB-C 케이블	1PC

4		가슴 스트랩	1PC
5		예비 조종 스틱	2PCs
6		문서(빠른 시작 가이드)	1PC

5. 개요

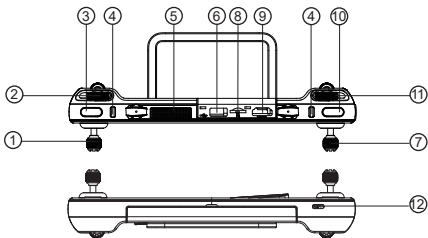
Autel Smart Controller SE는 2340x1080 픽셀 해상도를 자랑하는 6.4인치 터치 스크린과 통합되어 있습니다. 조종기는 최대 15km[1](9.32마일) 거리에서 기체에서 실시간 HD 뷰를 전송할 수 있습니다. 조종기는 Android 운영 체제를 사용하며, Wi-Fi 인터넷 연결, Bluetooth 및 GNSS를 지원합니다. 사용자는 타사 앱을 다운로드할 수 있습니다.

내장 배터리의 용량은 1900mAh로 최대 동작 시간은 약 3시간[2]입니다.

[1] 실제 비행 환경에서 최대 전송 범위는 이 공칭 거리보다 작을 수 있으며 간섭 강도에 따라 달라집니다.

[2] 위 동작 시간은 상온의 실험실 환경에서 측정한 것입니다. 배터리수명은 사용하는 상황에 따라 다릅니다.

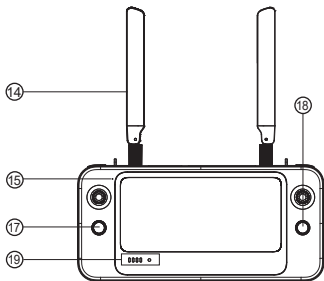
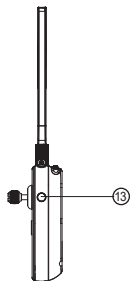
6. 다이어그램



- 1.왼쪽 조종 스틱
- 2.짐벌 피치 다이얼
- 3.사용자 지정 버튼
- 4.가슴 스트랩 후크

- 5.공기 배출구
- 6.USB-A 포트
- 7.오른쪽 조종 스틱
- 8.마이크로 SD 카드 슬롯

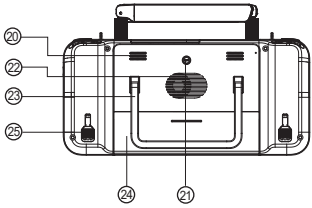
- 9.HDMI 포트
- 10.녹화/셔터 버튼
- 11.줌 조정 휠
- 12.USB-C 포트



- 13.전원 버튼
- 14.안테나
- 15.마이크
- 16.터치스크린

- 17.자동이륙/RTH 버튼
- 18.일시 정지 버튼
- 19.배터리 잔량 표시기





- 20.스피커 구멍
- 21.삼각대 장착 구멍
- 22.공기 유입구
- 23.핸들
- 24.배터리 케이스
- 25.스틱 보관용 슬롯



7. 배터리 충전

7.1 배터리 잔량 확인

전원 버튼을 눌러 배터리 잔량을 확인합니다.





배터리 잔량 표시등(비충전 상태)	
	
표시등 1개 켜짐: 배터리≥25%	표시등이 2개 켜짐: 배터리≥50%
	
표시등 3개 켜짐: 배터리≥75%	표시등 4개 켜짐: 배터리=100%

7.2 전원 켜기/끄기

전원 버튼을 2초간 길게 눌러 조종기를 켜고 끕니다.

7.3 충전

USB-C 케이블의 한쪽 끝을 조종기 상단의 USB-C 인터페이스에 연결한 후 다른 쪽 끝을 전원 어댑터에 연결합니다. AC 전원 어댑터를 전원 콘센트(100~240V)에 연결합니다.

배터리 잔량 표시등(충전 중)	
	
표시등 1개 켜짐: 배터리≥25%	표시등이 2개 켜짐: 배터리≥50%
	
표시등 3개 켜짐: 배터리≥75%	표시등 4개 켜짐: 배터리=100%

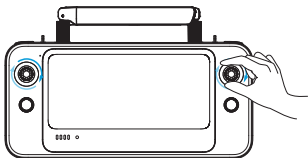
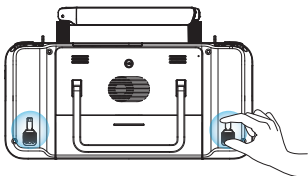
⚠ 참고

- 충전 중에는 LED 표시등이 깜박입니다.
- Autel Robotics에서 제공하는 배터리와 충전기만 사용하십시오.
- 과방전을 방지하기 위해 적어도 3개월마다 배터리를 충전하십시오.
장기간 보관하면 배터리가 방전됩니다.

8. 스틱 설치

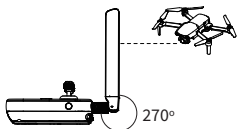
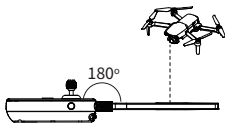
8.1 스틱 설치

스틱 보관용 슬롯은 조종기 뒷면에 있습니다. 스틱을 꺼내어 해당 베이 스에 나사로 고정하십시오.



8.2 안테나 조정

조종기 안테나를 펼쳐 최적의 각도로 조정합니다. 안테나 각도가 달라지면 신호 강도가 달라집니다. 안테나와 조종기 후면이 180° 또는 270° 각도이고 안테나 표면이 기체를 향하고 있을 때 기체와 조종기 사이의 신호 품질이 최적의 상태가 됩니다.



⚠ 참고

- 조종기 신호 간섭을 방지하기 위해 같은 주파수 대역의 다른 통신 장비를 동시에 사용하지 마십시오.
- 작동 중에 이미지 전송 신호가 좋지 않을 경우 앱에서 사용자에게 메시지를 표시합니다. 안내에 따라 안테나 각도를 조정하여 조종기와 기체가 최상의 통신 범위에 있도록 하십시오.

9. 주파수 페어링

1. 기체 오른쪽에 있는 USB 포트 옆에 있는 연결 버튼을 눌러(짧게 누름) 기체를 연결 모드로 전환합니다.
2. 스마트 컨트롤러의 전원을 켜고 Autel Explorer 앱을 실행하고 미션 플라이트 인터페이스로 들어간 후 우측 상단의 톱니바퀴 아이콘을 클릭하고 설정 메뉴로 들어간 후 "리모트 컨트롤러 -> 데이터 전송 및 이미지 전송 연결> 연결 시작 ", 전송이 올바르게 설정되고 연결이 성공할 때까지 몇 초 동안 기다리십시오.

10.이륙/착륙(Mode 2)

⚠ 참고

- Mode 2는 Smart Controller의 기본 제어 모드입니다. 왼쪽 스틱은 기체의 고도와 방향을 제어하고, 오른쪽 스틱은 전진, 후진 및 측면 움직임을 제어합니다.
- 이륙하기 전에 기체를 평평한 표면에 놓고 기체의 뒤쪽이 사용자를 향하도록 하십시오.
- 조종기가 기체와 페어링되었는지 확인하십시오.

10.1 모터 시동

두 개의 명령 스틱을 약 2초 동안 안쪽 또는 바깥쪽으로 누르면 모터가 시동합니다.



10.2 이륙

왼쪽 스틱을 천천히 위로 올려 2.5m 높이로 기체를 이륙시킵니다.



10.3 착륙

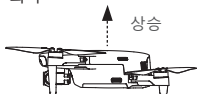
기체가 착륙할 때까지 왼쪽 스틱을 아래로 당깁니다. 모터가 멈출 때까지 왼쪽 스틱을 잡고 있습니다.



11. 조정 스틱 작동(Mode 2)

왼쪽 조종 스틱

좌측

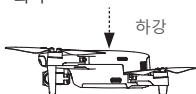


상승



위로

좌측



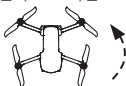
하강



아래로

평면도

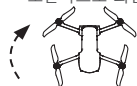
왼쪽으로 회전



왼쪽으로 이동

평면도

오른쪽으로 회전



오른쪽으로 이동

오른쪽 조종 스틱

좌측



앞으로

위로



좌측



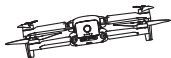
뒤로

아래로



후면

왼쪽으로

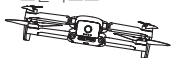


왼쪽으로 이동



후면

오른쪽으로



오른쪽으로 이동



12. 펌웨어 업데이트

Autel Robotics는 사용자에게 고급 작동 경험을 보장하기 위해 필요한 경우 펌웨어를 업데이트합니다. 다음 단계를 참조하여 업그레이드하십시오.

1. 조종기의 전원을 켜고 인터넷에 연결되어 있는지 확인합니다.
2. Autel Explorer 앱을 실행합니다. 새 펌웨어를 사용할 수 있는 경우 팝업이 나타납니다. 알림을 탭하여 업데이트 인터페이스에 들어갑니다.
3. 최신 펌웨어를 다운로드하면 업데이트가 자동으로 시작됩니다. 업데이트가 완료되면 조종기를 다시 시작합니다.

참고

- 업데이트하기 전에 조종기 배터리가 50% 이상 남아있는지 확인하십시오.
- 펌웨어 다운로드 중 네트워크 연결이 끊어지면 업그레이드가 실패합니다.
- 업데이트하는 데에 약 15분 정도 걸립니다. 잠시 기다려 주십시오.

13. 제품 사양

이미지 전송

*동작 주파수	902~928MHz(FCC) 2.400~2.4835GHz 5.725~5.850GHz(일본 외 국가) 5.650~5.755Ghz(일본만 해당)
---------	---

최대 신호 전송 거리 (간섭 및 장애물이 없는 경우)	FCC : 15km CE/SRRC : 8km
----------------------------------	-----------------------------

송신기 전력(EIRP)	FCC: ≤33dBm CE:≤20 dBm@2.4G, ≤14 dBm@5.8G SRRC:≤20 dBm@2.4G, ≤33 dBm@5.8G/5.7G
--------------	--

Wi-Fi

프로토콜	Wi-Fi 802.11a/b/g/n/ac, 2×2 MIMO
동작 주파수	2.400-2.4835GHz 5.725-5.850GHz
송신기 전력(EIRP)	FCC: ≤26 dBm CE: ≤20 dBm@2.4G, ≤14 dBm@5.8G SRRC: ≤20 dBm@2.4G, ≤26dBm@5.8G

Bluetooth

프로토콜	Bluetooth 5.0
동작 주파수	2.400-2.4835GHz
송신기 전력(EIRP)	≤11dBm

화면

해상도	2340×1080
치수	6.4인치
프레임 레이트	60fps
최대 밝기	800니트
터치스크린	10포인트 멀티터치

배터리

유형	Li-ion
용량	1900mAh
전압	7.7V
정격 전력	14.63W
동작 시간	최대 3시간(50% 밝기) 최대 2시간(최대 밝기)
충전 시간	90분
충전 온도	5°C~45°C(41°F~113°F)

전원 어댑터

입력	100~240V~, 50/60Hz, 최대 1A
출력	5V===3A, 9V===2A, 12V===2.5A
정격 전력	30W

일반 사양

내부 저장소	ROM 128GB + 마이크로 SD 카드로 스토리지 확장 가능
비디오 출력 포트	HDMI 포트
USB-A 전압/전류	5V/2A
작동 온도	-10°C~40°C(14°F~104°F)

보관 온도	>3개월 -20°C~25°C(-4°F~77°F) 1~3개월: -20°C~45°C(-4°F~113°F) <1개월: -20°C~60°C(-4°F~140°F)
방진방수 등급	IP43
치수	226.3×137.7×31.5mm(안테나를 접었을 때) 226.3×215.4×31.5mm(안테나를 폈을 때)
무게	617g
**지원되는 모델	EVO II Pro V3 EVO II Dual 640T V3 EVO II RTK 시리즈 V3 EVO II Enterprise V3
GNSS	GPS/GLONASS/Galileo/BeiDou/ NavIC/QZSS

참고

*작동 주파수 대역은 국가 및 모델에 따라 다릅니다.

**향후 더 많은 모델을 지원할 예정입니다. 최신 정보는 공식 웹사이트(<https://www.autelrobotics.com/>)를 참조하십시오.



www.autelrobotics.com | www.autelrobotics.cn

© 2022 Autel Robotics Co., Ltd. All Rights Reserved