

# QUICK START GUIDE

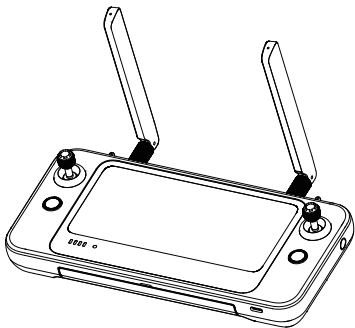
Autel Smart Controller SE

# GUIDE DE DÉMARRAGE RAPIDE

Autel Smart Controller SE

# SCHNELLSTARTANLEITUNG

Autel Smart Controller SE



**AUTEL**  
ROBOTICS

## Contents

1. EN .....	01~14
2. FR .....	15~28
3. DE .....	29~42

## 1. Disclaimer

To ensure safe and successful operation of your Autel Smart Controller SE (hereinafter referred to as the "controller"), please strictly follow the operating instructions and steps in this guide.

If the user does not abide by the instructions, Autel Robotics will not be responsible for any product damage or loss in use, whether direct or indirect, legal, special, accident or economic loss (including but not limited to loss of profit) and does not provide warranty service. Do not use incompatible parts or use any method that does not comply with the official instructions of Autel Robotics to modify the product.

The safety guidelines in this document will be updated from time to time. To ensure you get the latest version, please visit the official website: <https://www.autelrobotics.com/>

## 2. Battery Safety

The controller is powered by a smart lithium-ion battery. Improper use of lithium-ion batteries can be dangerous. Please ensure that the following battery usage, charging and storage guidelines are strictly followed.

---

### Note

- Only use the battery and charger provided by Autel Robotics. It is forbidden to modify the battery assembly and its charger or use third-party equipment to replace it.
- The electrolyte in the battery is extremely corrosive. If the electrolyte spills into your eyes or skin accidentally, please rinse the affected area with clean water and seek medical attention immediately.

---







## 3. Precaution

If used improperly, the aircraft may cause injury and damage to people and property. Please be cautious while using it. For details, please refer to the aircraft's disclaimer and safety guidelines.

- Before each flight, make sure that the controller is fully charged.
- Make sure the controller antennas are unfolded and adjusted to the appropriate position to ensure the best possible flight results.
- If the controller antennas are damaged, it will affect the performance. Please contact the after-sales technical support immediately.
- If the aircraft is changed due to damage, it needs to be relinked before use.
- Make sure to turn off the aircraft power before turning off the controller each time.
- When not in use, make sure to fully charge the controller every three months.
- Once the power of the controller is less than 10%, please charge it to prevent an over-discharge error. This is caused by long-term storage with a low battery charge. When the controller will not be in use for an extended time, discharge the battery between 40%-60% before storage.
- Do not block the vent of the controller to prevent overheating and diminished performance.
- Do not disassemble the controller. If any parts of the controller are damaged, contact Autel Robotics After-Sale Support.

## 4. Item List

NO	DIAGRAM	ITEM NAME	QTY
----	---------	-----------	-----

1		Controller	1pc
2		Power Adapter	1pc
3		USB-C Cable	1pc
4		Chest Strap	1pc
5		Spare Control Sticks	2pcs
6		Documentation (Quick Start Guide)	1pc

## 5. Overview

The Autel Smart Controller SE is integrated with a 6.4-inch touch screen which boasts a 2340x1080 pixel resolution. The controller can transmit a live HD view from the aircraft[1] at a distance of up to 15km[1] (9.32 miles). The controller uses the Android operating system and supports Wi-Fi internet connection, Bluetooth and GNSS. Users can download third-party APPs.

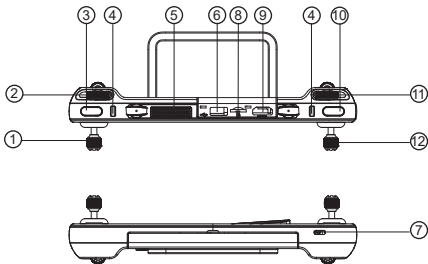
The built-in battery has a capacity of 1900mAh, providing a

maximum operating time of about 3 hours[2].

[1] In an actual flight environment, the maximum transmission range may be less than this nominal distance and will vary with the interference strength.

[2] The above-mentioned operating time is measured in a lab environment at room temperature. The battery life will vary in different usage scenarios.

## 6. Diagram



1. Left Control Stick

5. Air Outlet

9. HDMI Port

2. Gimbal Pitch Dial

6. USB-A Port

10. Record/Shutter Button

3. Customizable Button

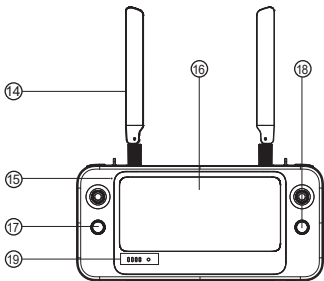
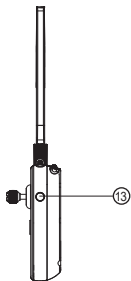
7. USB-C Port

11. Zoom Control Wheel

4. Chest Strap Hook

8. Micro-SD Card Slot

12. Right Control Stick



13.Power Button

14.Antenna

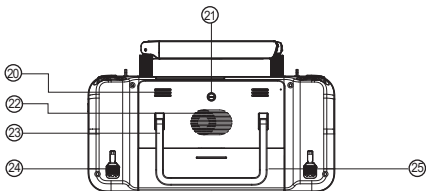
15.Microphone

16.Touch Screen

17.Auto-takeoff/RTH Button

18.Pause Button

19.Battery Level Indicator



20.Speaker Hole

21.Tripod Mount Hole

22.Air Inlet

23.Handle





24.Sticks Storage Slot

25.Battery Case

## 7. Charge the Battery

### 7.1 Check the Battery Level

Press the power button to check the battery level.





Battery Level Indicator (non-charging state)	
	
1 light solid on: Battery $\geq$ 25%	2 lights solid on: Battery $\geq$ 50%
	
3 lights solid on: Battery $\geq$ 75%	4 lights solid on: Battery=100%

### 7.2 Power On / Off

Press and hold the power button for 2 secs to turn on and off the controller.

### 7.3 Charge

Connect one end of the USB-C cable to the USB-C interface at the top of the controller, and the other end to power adapter. Plug the power adapter into AC power outlet (100-240V).

Battery Level Indicator (while charging)	
	
1 light solid on: Battery $\geq$ 25%	2 lights solid on: Battery $\geq$ 50%
	
3 lights solid on: Battery $\geq$ 75%	4 lights solid on: Battery=100%



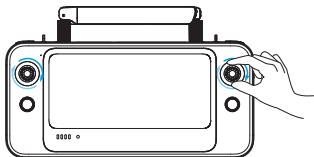
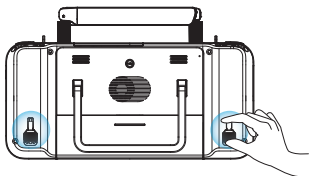
## Note

- LED indication light will blink while charging.
- Only use the battery and charger provided by Autel Robotics.
- Recharge the battery at least every 3 months to prevent over discharging. The battery depletes when stored for an extended period.

## 8. Set Up the Controller

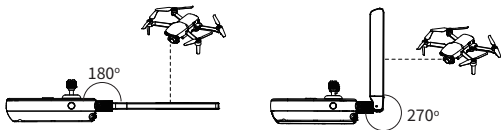
### 8.1 Install the Sticks

The sticks storage slots are located on the back of the controller. Please take out the sticks and screw them into the corresponding bases.



## 8.2 Adjust the Antennas

Unfold the controller antennas and adjust them to the optimal angle. The signal strength varies when the antenna angle is different. When the antenna and the back of the controller are at an angle of  $180^\circ$  or  $270^\circ$ , and the antenna surface is facing the aircraft, the signal quality between aircraft and controller will reach the optimal condition.



### Note

- To avoid controller signal interference, please do not use other communication equipment with the same frequency band at the same time.
- During operation, the App will prompt the user when the image transmission signal is poor. Adjust the antenna angles according to the prompts to ensure the controller and aircraft have the best communication range.

## 9. Pair the Frequency

1. Press (short press) the linking button next to the USB port on the right side of the aircraft body to put the aircraft into the linking mode.
2. Power on the Smart Controller and run the Autel Explorer app, enter the mission flight interface, click the gear icon in the upper right corner, enter the settings menu, click "remote control -> data transmission and image transmission linking> start linking", wait a few seconds until the data transmission is set correctly and the linking is a success.

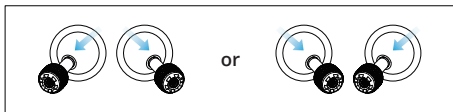
## 10. Takeoff / Landing (Mode 2)

### Note

- Mode 2 is the default control mode of the Smart Controller. The left stick controls the altitude and heading of the aircraft, while the right stick controls the forward, backward and sideward movements.
- Before takeoff, place the aircraft on a flat and level surface and face the rear side of the aircraft towards you.
- Please make sure that the controller is successfully paired with the aircraft.

### 10.1 Motor Starting

Press in or out on both command sticks for about 2 seconds to start the motors.



### 10.2 Take off

Slowly push up the left stick to take off the aircraft to 2.5m height.



### 10.3 Landing

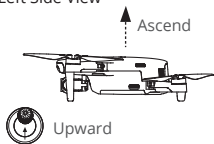
Slowly push down the left stick until the aircraft lands. Hold the left stick until the motor stops.



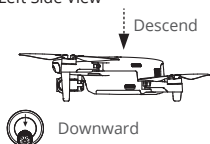
## 11. Control Stick Operation (Mode 2)

### Left Control Stick

Left Side View



Left Side View



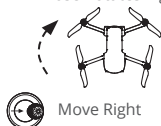
Top View

Nose Rotates Left



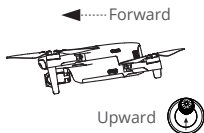
Top View

Nose Rotates Right

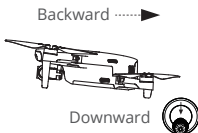


### Right Control Stick

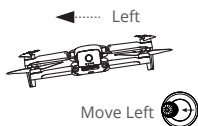
Left Side View



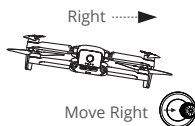
Left Side View



Rear View



Rear View



## 12. Firmware Update

To ensure users have a premium operating experience, Autel Robotics will update firmware when necessary. You can refer to the following steps to upgrade.

1. Power on the controller and make sure it is connected to the internet.
2. Run Autel Explorer App. A pop-up will appear when new firmware is available. Tap the notification to enter the update interface.
3. Update will start automatically after downloading the latest firmware. Please restart the controller when the update is complete.

---

### Note

- Before updating, please make sure the controller battery is above 50%.
- If the network is disconnected during the firmware downloading, the upgrade will fail.
- The update takes approximately 15 minutes. Make. Please wait patiently.

---

## 13. Specifications

### Image Transmission

---

*Operating Frequency	902-928MHz (FCC) 2.400-2.4835GHz 5.725-5.850GHz (Non-Japan) 5.650-5.755GHz (Japan Only)
----------------------	--

Max Signal Transmission Distance(No interference, No obstacles)	FCC: 15km CE: 8km
---	-------------------

Transmitter Power (EIRP)	FCC: $\leq 33$ dBm CE: $\leq 20$ dBm@2.4G, $\leq 14$ dBm@5.8G SRRC: $\leq 20$ dBm@2.4G, $\leq 33$ dBm@5.8G/5.7G
-----------------------------	---

---

## Wi-Fi

---

Protocols	Wi-Fi 802.11 a/b/g/n/ac, 2x2 MIMO
Operating Frequency	2.400-2.4835GHz 5.725-5.850GHz
Transmitter Power (EIRP)	FCC: $\leq 26$ dBm CE: $\leq 20$ dBm@2.4G, $\leq 14$ dBm@5.8G SRRC: $\leq 20$ dBm@2.4G, $\leq 26$ dBm@5.8G

## Bluetooth

---

Protocols	Bluetooth 5.0
Operating Frequency	2.400-2.4835GHz
Transmitter Power (EIRP)	$\leq 11$ dBm

## Screen

---

Resolution	2340x1080
Dimensions	6.4 inches
Frame Rate	60fps
Max. Brightness	800nits
Touch Screen	10-point multi-touch

---

## Battery

---

Type	Li-ion
Capacity	1900mAh
Voltage	7.7V
Rated Power	14.63W
Operating Time	~2 hours (Max. Brightness) ~3 hours (50% Brightness)
Charging Time	90 minutes
Charging Temperature	5°C to 45°C (41°F to 113°F)

## Power Adapter

---

Input	100-240V~, 50/60Hz, 1A Max
Output	5V === 3A, 9V === 2A, 12V === 2.5A
Rated Power	30W

## General Specifications

---

Internal Storage	ROM 128GB + expandable storage via micro-SD card
Video Output Port	HDMI Port
USB-A Voltage/Current	5V/2A
Operating Temperature	-20°C to 40°C (14°F to 104°F)

Storage Temperature	>3 months: -20°C to 25°C (-4°F to 77°F) 1-3 months: -20°C to 45°C (-4°F to 113°F) <1 month: -20°C to 60°C (-4°F to 140°F)
Ingress Protection	IP43
Dimensions	226.3×137.7×31.5mm (antennas folded) 226.3 x 215.4 x 31.5mm (antennas unfolded)
Weight	617 g
**Supported Models	EVO II Pro V3 EVO II Dual 640T V3 EVO II RTK Series V3 EVO II Enterprise V3
GNSS	GPS/GLONASS/Galileo/BeiDou/ NavIC/QZSS

---

#### Note

\* The operating frequency band varies according to different countries and models.

\*\* We will support more models in the future, please visit our official website <https://www.autelrobotics.com/> for the latest information.



## 1. Avertissement

Pour garantir un fonctionnement correct et en toute sécurité de votre contrôleur Autel Smart Controller SE (dans le reste du document appelé « contrôleur »), veuillez suivre scrupuleusement les instructions et les étapes indiquées dans ce guide.

En cas de non-respect des instructions, Autel Robotics ne pourra être tenu responsable de tout dommage ou perte encourue pendant l'utilisation du produit, que ce soit direct ou indirect, légal, spécial, accident ou perte économique (y compris, mais sans s'y limiter, la perte de profit) et ne fournira pas de service de garantie. N'utilisez pas de pièces incompatibles et ne modifiez pas le produit dans le non-respect des instructions officielles d'Autel Robotics.

Les consignes de sécurité de ce document seront mises à jour de temps à autre. Pour vous assurer que vous possédiez la dernière version du document, veuillez visiter le site Web officiel : <https://www.autelrobotics.com/>

## 2. Consignes de sécurité de la batterie

Le contrôleur est alimenté par une batterie lithium-ion intelligente. Une utilisation incorrecte des batteries au lithium-ion peut être dangereuse. Veuillez à respecter scrupuleusement les consignes suivantes relatives à l'utilisation, à la charge et au stockage de la batterie.

---

### Remarque

- Utilisez uniquement la batterie et le chargeur fournis par Autel Robotics. Il est interdit de modifier la batterie et son chargeur ou d'utiliser un équipement tiers pour les remplacer.
  - L'électrolyte de la batterie est extrêmement corrosif. Si l'électrolyte entre accidentellement en contact avec vos yeux ou votre peau, rincez la zone touchée à l'eau propre et consultez immédiatement un médecin.
-

### 3. Précautions

Si l'appareil n'est pas utilisé correctement, il peut occasionner des blessures ou des dommages. Soyez prudent pendant son utilisation. Pour plus de détails, veuillez vous reporter à la clause de non-responsabilité et aux directives de sécurité de l'aéronef.

- Avant chaque vol, assurez-vous que le contrôleur est entièrement chargé.

- Assurez-vous que les antennes du contrôleur sont déployées et orientées de manière appropriée pour garantir les meilleurs résultats de vol possibles.

- Si les antennes du contrôleur sont endommagées, cela affectera les performances. Veuillez contacter immédiatement l'assistance technique après-vente.

- Si l'appareil est remplacé après une réparation, il doit être de nouveau associé avant l'utilisation.

- Assurez-vous de toujours mettre l'appareil hors tension avant d'éteindre le contrôleur.







- Lorsqu'il n'est pas utilisé, assurez-vous de charger complètement le contrôleur tous les trois mois.

- Lorsque le niveau de charge du contrôleur est inférieur à 10 %, chargez-le pour éviter des problèmes liés à une décharge excessive. Ceci peut être causé par un stockage à long terme avec une charge de batterie faible. Si vous prévoyez de ne pas utiliser le contrôleur pendant une période prolongée, déchargez la batterie à un niveau compris entre 40 % et 60 % avant de le ranger.

- Ne bloquez pas l'ouverture de ventilation du contrôleur pour éviter une surchauffe et une baisse des performances.

- Ne démontez pas le contrôleur. Si des pièces du contrôleur sont endommagées, contactez le service après-vente d'Autel Robotics.

## 4. Contenu de la boîte

N°	DIAGRAMME	NOM DE L'ARTICLE	QTÉ
1		Contrôleur	1 unité
2		Adaptateur d'alimentation	1 unité
3		Câble USB-C	1 unité
4		Harnais de poitrine	1 unité
5		Joysticks de contrôle de rechange	2 unités
6		Documentation (Guide de démarrage rapide)	1 unité

## 5. Vue d'ensemble

Le contrôleur Autel Smart Controller SE comporte un écran tactile de 6,4 pouces avec une résolution de 2340 x 1080 pixels. Le contrôleur est capable de transmettre une image HD en direct depuis l'appareil

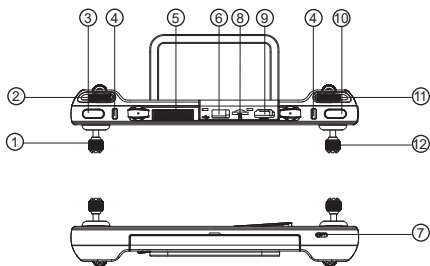
à une distance maximale de 15 km[1] (9,32 miles). Le contrôleur est équipé du système d'exploitation Android et prend en charge la connexion Internet Wi-Fi, Bluetooth et GNSS. Les utilisateurs peuvent utiliser des applications tierces.

La batterie intégrée dispose d'une capacité de 1900 mAh, offrant une autonomie de fonctionnement maximale d'environ 3 heures[2].

[1] Dans un environnement de vol réel, la portée maximale de transmission peut être inférieure à cette distance nominale et varie en fonction de la présence éventuelle d'interférence.

[2] l'autonomie mentionnée ci-dessus est mesurée dans un environnement de laboratoire à température ambiante. L'autonomie de la batterie varie selon les cas d'utilisation.

## 6. Diagramme



1. Joystick de gauche

2. Molette de réglage d'angle de la nacelle

3. Bouton personnalisable

4. Crochet pour harnais de poitrine

5. Sortie d'air

6. Port USB-A

7. Port USB-C

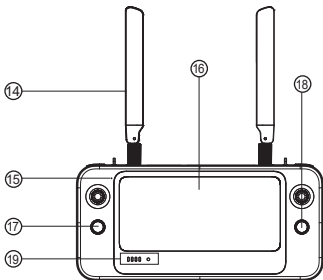
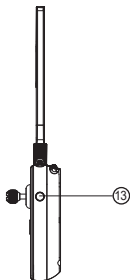
8. Logement pour carte SD

9.Port HDMI

10.Bouton d'enregistrement/  
obturateur

11.Molette de contrôle du zoom

12.Joystick de droite



13.Bouton Alimentation

14.Antenne

15.Microphone

16.Écran tactile

17.Bouton Décollage automatique/RTH

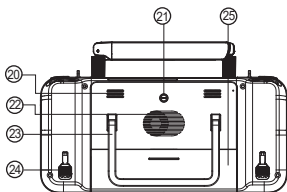
18.Bouton Pause

19.Indicateur de niveau de batterie

20.Trou du haut-parleur

21.Trou de montage pour trépied

22.Entrée d'air



23.Poignée





24.Emplacement de rangement des joysticks

25.Étui de la batterie

## 7. Charger la batterie

### 7.1 Consulter le niveau de la batterie

PAppuyez sur le bouton Alimentation pour vérifier le niveau de charge de la batterie.





Indicateur de niveau de charge de la batterie (hors charge)	
	
1 voyant allumé en continu : Batterie $\geq$ 25 %	2 voyants allumés en continu : Batterie $\geq$ 50 %
	
3 voyants allumés en continu : Batterie $\geq$ 75 %	4 voyants allumés en continu : Batterie = 100 %

### 7.2. Allumer/éteindre

Appuyez sur le bouton Alimentation pendant 2 secondes pour allumer ou éteindre l'appareil.

### 7.3. Chargement

Connectez une extrémité du câble USB-C à l'interface USB-C située sur le haut du contrôleur et l'autre extrémité à l'adaptateur secteur. Branchez l'adaptateur secteur à une prise électrique (CA 100-240V)

Indicateur de niveau de la batterie (pendant la charge)	
	
1 voyant allumé en continu : Batterie $\geq$ 25 %	2 voyants allumés en continu : Batterie $\geq$ 50 %
	
3 voyants allumés en continu : Batterie $\geq$ 75 %	4 voyants allumés en continu : Batterie = 100 %

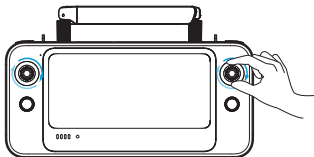
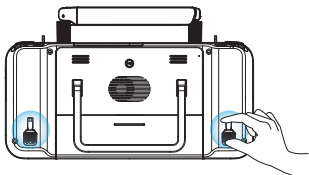
## Remarque

- Le voyant DEL clignote pendant la charge.
- Utilisez uniquement la batterie et le chargeur fournis par Autel Robotics.
- Rechargez la batterie au moins tous les 3 mois pour éviter une décharge excessive. La batterie se décharge lorsqu'elle est stockée pendant une période prolongée.

## 8. Configurer le contrôleur

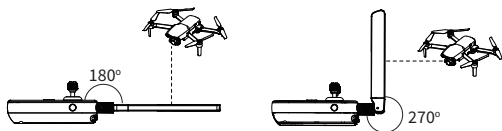
### 8.1 Installez les joysticks

Les joysticks sont rangés dans des logements situés au dos du contrôleur. Sortez les joysticks et vissez-les dans les bases correspondantes.



## 8.2 Régler les antennes

Déployez les antennes du contrôleur et réglez-les à l'angle optimal. L'intensité du signal varie lorsque l'angle des antennes. Positionnez les antennes selon un angle de 180° ou de 270° par rapport au dos du contrôleur et la surface des antennes face à l'aéronef. Vous obtiendrez ainsi une qualité de signal optimale entre ce dernier et le contrôleur.



### ⚠ Remarque

- Pour éviter les interférences du signal du contrôleur, veuillez ne pas utiliser d'autres équipements de communication sur la même bande de fréquence simultanément.
- Pendant l'utilisation, l'application indique à l'utilisateur lorsque le signal de transmission de l'image est faible. Réglez l'angle des antennes en fonction des indications afin de vous assurer que le contrôleur et l'aéronef disposent de la meilleure portée de communication.

## 9. Associer la fréquence

1. Appuyez (brièvement) sur le bouton de liaison situé à côté du port USB sur le côté droit de l'aéronef pour le mettre en mode de liaison.
2. Mettez le contrôleur intelligent sous tension et exécutez l'application Autel Explorer, entrez dans l'interface de vol de la mission, cliquez sur l'icône de l'engrenage dans le coin supérieur droit, entrez dans le menu des paramètres, cliquez sur «contrôleur à distance -> transmission de données et liaison de la transmission d'images» démarrer la liaison». Patientez quelques secondes jusqu'à ce que la transmission de données soit réglée correctement et que la liaison soit établie.



## 10. Décollage / atterrissage (mode 2)

### ⚠ Remarque

- Le mode 2 est le mode de contrôle par défaut du contrôleur intelligent. Le joystick de gauche contrôle l'altitude et le cap de l'aéronef, tandis que le joystick de droite contrôle les mouvements avant, arrière et latéraux.
- Avant le décollage, placez l'aéronef sur une surface plane et à niveau et orientez l'arrière de l'appareil vers vous.
- Assurez-vous que le contrôleur est correctement associé avec l'appareil.

### 10.1 Démarrer le moteur

Appuyez sur les deux joysticks pendant environ 2 secondes pour démarrer les moteurs.



### 10.2 décollage

Poussez lentement le joystick de gauche vers le haut pour faire monter l'appareil à 2,5 m d'altitude.



### 10.3 atterrissage

Poussez lentement le joystick de gauche vers le bas jusqu'à ce que l'appareil atterrisse. Maintenez le joystick de gauche jusqu'à ce que le moteur s'arrête.



## 11. Contrôle de l'aéronef (mode 2)

### Joystick de gauche

Vue de gauche

↑ Prendre de l'altitude



Vers le haut

Vue de gauche

↓ Prendre de l'altitude



Vers le bas

Top View

Orienter le nez à gauche



Vers la gauche

Top View

Orienter le nez à droite

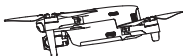



Vers la droite

### Joystick de droite

Vue de gauche

← Avancer



Vers le haut 

Vue de gauche

Reculer →



Vers le bas 

Vue arrière

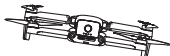
← Gauche



Vers la gauche 

Vue arrière

Droite →



Vers la droite 

## 12. Mise à jour du micrologiciel

Pour garantir aux utilisateurs une expérience d'utilisation optimale, Autel Robotics mettra à jour le micrologiciel quand nécessaire. Pour effectuer la mise à jour, suivez les étapes suivantes.

1. Mettez le contrôleur sous tension et assurez-vous qu'il est connecté à Internet.
2. Lancez l'application Autel Explorer. Une fenêtre s'affiche lorsque le nouveau micrologiciel est disponible. Appuyez sur la notification pour accéder à l'interface de mise à jour.
3. La mise à jour démarre automatiquement après le téléchargement de la dernière version du micrologiciel. Redémarrez le contrôleur une fois la mise à jour terminée.

---

### Remarque

- Avant la mise à jour, assurez-vous que la batterie du contrôleur est supérieure à 50 %.
- Si le réseau est déconnecté pendant le téléchargement du micrologiciel, la mise à niveau échoue.
- La mise à jour dure environ 15 minutes. Veuillez patienter

---

## 13. Spécifications

### Transmission d'images

---

*Fréquence de fonctionnement	902-928 Mhz (FCC) 2,400-2,4835 GHz 5,725-5,850 GHz (en dehors du Japon) 5,650-5,755 Ghz (seulement au Japon)
------------------------------	---

Distance maximale de transmission du signal (aucune interférence, aucun obstacle)	FCC: 15km CE: 8km
---	-------------------

Puissance de l'émetteur (EIRP)	FCC: $\leq 33$ dBm CE: $\leq 20$ dBm@2.4G, $\leq 14$ dBm@5.8G SRRC: $\leq 20$ dBm@2.4G, $\leq 33$ dBm@5.8G/5.7G
--------------------------------	---

---

## Wi-Fi

---

Protocoles	Wi-Fi 802.11 a/b/g/n/ac, 2x2 MIMO
Fréquence de fonctionnement	2,400 - 2,4835 GHz ; 5,725 - 5,850 GHz
Puissance de l'émetteur (EIRP)	FCC : $\leq 26$ dBm CE : $\leq 20$ dBm@2,4G, $\leq 14$ dBm@5,8G SRRC : $\leq 20$ dBm@2,4G, $\leq 26$ dBm@5,8G

## Bluetooth

---

Protocoles	Appareils Bluetooth 5.0
Fréquence de fonctionnement	2,400-2,4835 GHz
Puissance de l'émetteur (EIRP)	$\leq 11$ dBm

## Écran

---

Résolution	2340*1080
Dimensions	6,4 pouces
Taux de rafraîchissement d'image	60 ips
Luminosité max.	Luminosité de 800 nits
Écran tactile	Multitouche 10 points

---

## Batterie

---

Type	Li-ion
Capacité	1900 mAh
Tension	7,7 V
Puissance nominale	14,63 W
Autonomie	Environ 3 heures (50 % de luminosité) Environ 2 heures (luminosité max.)
Durée de charge	90 minutes
Température de charge	5 °C à 45 °C (41 °F à 113 °F)

## Adaptateur d'alimentation

---

Entrée	100-240V~, 50/60 Hz, 1A Max
Sortie	5V == 3A, 9V == 2A, 12V == 2.5A
Puissance nominale	30W

## Spécifications Générales

---

Stockage interne	ROM 128 Go + stockage extensible via carte micro-SD
Port de sortie vidéo	Port HDMI
Tension/courant USB-A	5V/2A
Température en fonctionnement	-10 °C à 40 °C (14 °F à 104 °F)

Température en stockage	>3 mois : -20 °C à 25 °C (-4 °F à 77 °F) 1-3 mois : -20 °C à 45 °C (-4 °F à 113°F) <1 mois : -20 °C à 60 °C (-4 °F à 140 °F)
Indice de protection contre les infiltrations	IP43
Dimensions	226,3×137,7×31,5 mm (antennes pliées) 226,3×215,4×31,5mm (antennes dépliées)
Poids	617 g
**Modèles pris en charge	EVO II Pro V3 EVO II Dual 640T V3 Série EVO II RTK V3 EVO II Enterprise V3
GNSS	GPS/GLONASS/Galileo/BeiDou/ NavIC/QZSS

---

## Remarque

\* La bande de fréquence de fonctionnement varie selon les pays et les modèles.

\*\* Nous étendrons la gamme de modèles pris en charge à l'avenir, veuillez visiter notre site officiel <https://www.autelrobotics.com/> pour connaître les informations les plus récentes.

## 1. Haftungsausschluss

Bitte befolgen Sie die Bedienanweisungen und Schritte in dieser Bedienungsanleitung genauestens, um einen sicheren und erfolgreichen Betrieb Ihres Autel Smart Controller SE (nachstehend „Controller“ genannt) sicherzustellen.

Bei Nichtbefolgung der Anweisungen durch den/die Benutzer/-in übernimmt Autel Robotics keine Verantwortung für Produktbeschädigungen oder Produktverlust während der Benutzung und weder direkt noch indirekt für rechtliche, spezielle, unfallbedingte oder wirtschaftliche Verluste (einschließlich, aber nicht beschränkt auf entgangene Gewinne) und bietet auch keine Gewährleistungsdienstleistungen an. Benutzen Sie für die Modifizierung des Produkts keine nicht kompatiblen Teile oder Methoden, die nicht den offiziellen Anleitungen von Autel Robotics entsprechen.

Die Sicherheitsrichtlinien in diesem Dokument werden von Zeit zu Zeit aktualisiert. Bitte besuchen Sie zur Sicherstellung, dass Sie die aktuelle Version besitzen, die offizielle Webseite unter: <https://www.autelrobotics.com/>

## 2. Akkusicherheit

Der Controller wird über einen kleinen Lithium-Ionen-Akku mit Strom versorgt. Die unsachgemäße Benutzung von Lithium-Ionen-Akkus kann gefährlich sein. Bitte vergewissern Sie sich, dass die nachstehenden Akkubennutzungs-, Akkulade- und Akkuaufbewahrungsrichtlinien genauestens befolgt werden.

---

### Hinweis

- Benutzen Sie nur von Autel Robotics bereitgestellte Akkus und Akkuladegeräte. Es ist verboten, die Akkueinheit und sein Ladegerät zu modifizieren oder an deren Stelle ein Drittanbietergerät bzw. -einheit zu benutzen.
- Der Elektrolyt im Akku ist hochkorrosiv. Bitte spülen Sie umgehend das betroffene Auge mit klarem Wasser aus bzw. die betroffene Stelle ab und suchen Sie anschließend medizinische Hilfe auf,

wenn Elektrolyt in Ihre Augen oder auf Ihre Haut gelangt.

### 3. Vorsichtsmaßnahmen

Bei unsachgemäßer Benutzung kann das Fluggerät Personen verletzen und Immobilien beschädigen. Seien Sie immer achtsam, wenn Sie es benutzen. Bitte schlagen Sie für weitere Einzelheiten unter dem Haftungsausschluss und den Sicherheitsrichtlinien des Fluggeräts nach.

- Vergewissern Sie sich vor jedem Flug, dass der Controller vollständig geladen ist.

- Vergewissern Sie sich, dass die Controllerantennen ausgeklappt und auf die entsprechende Richtung ausgerichtet sind, um die bestmöglichen Flugergebnisse sicherzustellen.

- Beschädigte Controllerantennen beeinflussen die Leistung. Bitte setzen Sie sich in diesem Fall umgehend mit dem technischen Kundendienst in Verbindung.

- Wenn das Fluggerät aufgrund einer Beschädigung ausgetauscht wurde, muss es vor einer erneuten Benutzung erneut gekoppelt werden.

- Achten Sie darauf, dass Sie jedes Mal zuerst das Fluggerät und erst danach den Controller ausschalten.

- Laden Sie den Controller bei längerer Nichtbenutzung alle drei Monate vollständig.







- Laden Sie den Controller spätestens dann, wenn er nur noch eine Akkurestladung von 10 % besitzt, um einem Tiefentladungsfehler vorzubeugen. Eine Tiefentladung wird normalerweise durch eine längerfristige Aufbewahrung mit niedriger Akkurestladung verursacht. Entladen Sie den Akku vor der Aufbewahrung auf eine Akkurestladung zwischen 40 % – 60 %, wenn Sie den Controller über längere Zeit hinweg nicht benutzen.

- Blockieren Sie die Öffnungen des Controllers nicht, um einer Überhitzung und Leistungsverringerung vorzubeugen.



- Demontieren Sie den Controller nicht. Setzen Sie sich mit dem Autel Robotics-Kundendienst in Verbindung, wenn Controllerteile beschädigt sind.

## 4. Lieferumfang

NR.	SCHEMATISCHE DARSTELLUNG	BAUTEILNAME	MENGE
1		Controller	1 Stk
2		Netzadapter	1 Stk
3		USB-C-Kabel	1 Stk
4		Brustgurt	1 Stk
5		Ersatzsteuerhebel	2 Stks
6		Dokumentation (Schnellstartanleitung)	1 Stk

## 5. Übersicht

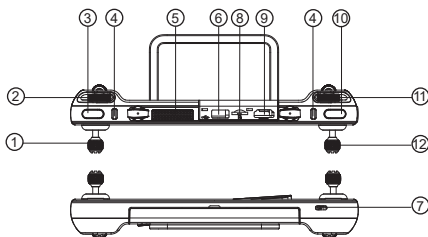
Der Autel Smart Controller SE besitzt ein 6,4"-Touchscreen mit einer Auflösung von 2340 x 1080 Pixel. Der Controller kann Echtzeit-HD-Bilder vom Fluggerät bis zu einer Entfernung von 15 km[1] (9,32 Meilen) übertragen. Der Controller arbeitet mit einem Android-Betriebssystem und unterstützt WLAN-Internetverbindungen, Bluetooth und GNSS. Sie können Drittanbieter-Apps herunterladen.

Der integrierte Akku besitzt eine Kapazität von 1900 mAh und bietet eine maximale Betriebsdauer von ca. 3 Stunden[2].

[1] Die maximale Übertragungreichweite in der tatsächlichen Flugumgebung kann geringer als diese Nennentfernung sein und in Abhängigkeit von der Stärke störender Einflüsse variieren.

[2] Die vorstehend genannte Betriebsdauer wurde unter Laborbedingungen bei Raumtemperatur ermittelt. Die tatsächliche Akkulebensdauer hängt von verschiedenen Benutzungsszenarien ab.

## 6. Schematische Darstellung



1. Linker Steuerhebel
2. Abstimmdrehregler für die kardanische Aufhängung
3. Benutzerdefinierbare Taste
4. Brustgurtöse

5. Luftaustrittsöffnung

6. USB-A-Port

7. USB-C-Port

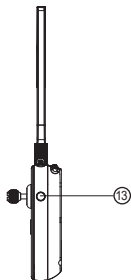
8. MicroSD-Kartenschacht

9. HDMI-Port

10. Aufzeichnung-/Auslöser-Taste

11. Zoom-Steuerrad

12. Rechter Steuerhebel

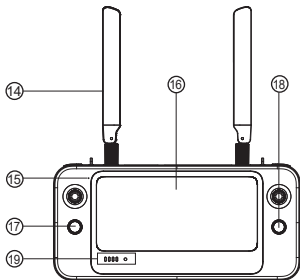


13. Ein/Aus-Taste

14. Antenne

15. Mikrophon

16. Touchscreen



17. Autostart/RTH-Taste

18. Pause-Taste

19. Akkuladezustandsanzeige

19. Akkuladezustandsanzeige

20. Lautsprecheröffnung

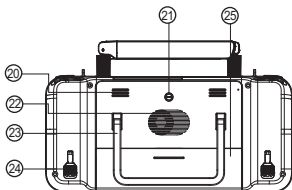
21. Stativgewindeloch

22. Luftansaugöffnung

23. Tragegriff

24. Akkufach





25. Steuerhebelaufbewahrungsfach



## 7. Laden des Akkus

### 7.1 Überprüfen des Akkuladezustands

Drücken Sie die Ein/Aus-Taste, um den Akkuladezustand zu überprüfen.





Akkuladezustandsanzeige (kein Lademodus)	
	
1 LED leuchtet kontinuierlich: Akkuladung $\geq 25\%$	2 LEDs leuchten kontinuierlich: Akkuladung $\geq 50\%$
	
3 LEDs leuchten kontinuierlich: Akkuladung $\geq 75\%$	4 LEDs leuchten kontinuierlich: Akkuladung = 100%

### 7.2 Ein-/Ausschalten

Halten Sie die Ein/Aus-Taste 2 s lang gedrückt, um den Controller ein- oder auszuschalten.

### 7.3 Laden

Verbinden Sie das eine Ende des USB-C-Kabels mit dem USB-C-Port auf der Vorderseite des Controllers und das andere Ende mit dem Netzadapter. Stecken Sie den Netzadapter in eine Netzsteckdose (100 – 240 V AC).

Akkuladezustandsanzeige (während des Ladens)	
	
1 LED leuchtet kontinuierlich: Akkuladung $\geq 25\%$	2 LEDs leuchten kontinuierlich: Akkuladung $\geq 50\%$
	
3 LEDs leuchten kontinuierlich: Akkuladung $\geq 75\%$	4 LEDs leuchten kontinuierlich: Akkuladung = 100%

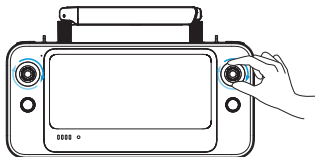
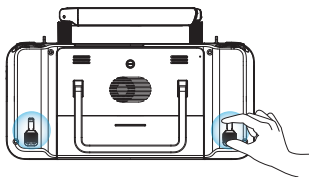
## Hinweis

- Die LED-Anzeige blinkt während des Ladens.
- Benutzen Sie nur von Autel Robotics bereitgestellte Akkus und Akkuladegeräte.
- Laden Sie den Akku mindestens alle 3 Monate einmal, um einer Tiefentladung vorzubeugen. Während der Aufbewahrung über einen längeren Zeitraum hinweg entlädt sich der Akku langsam.

## 8. Configurer le contrôleur

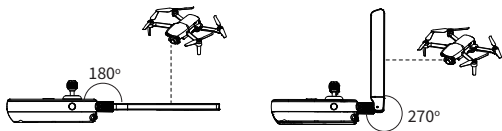
### 8.1 Montieren der Steuerhebel

Die Steuerhebelaufbewahrungsfächer befinden sich auf der Rückseite des Controllers. Bitte nehmen Sie die Steuerhebel heraus und schrauben Sie sie in die für sie vorgesehenen Sockel.



## 8.2 Ausrichten der Antennen

Klappen Sie die Controllerantennen nach oben und stellen Sie dann den optimalen Winkel ein. Die Signalstärke ist bei verschiedenen Antennenwinkeln unterschiedlich. Wenn sich die Antenne und die Controllerrückseite in einem Winkel von  $180^\circ$  oder  $270^\circ$  zueinander befinden und die Antenne auf das Fluggerät gerichtet ist, erreicht die Signalqualität zwischen Fluggerät und Controller ihr Optimum.



### ⚠ Hinweis

- Bitte benutzen Sie während der Controllerbenutzung keine anderen Kommunikationsgeräte, die auf dem gleichen Frequenzband übertragen, um einer Störung des Controllersignals vorzubeugen.
- Während des Betriebs weist Sie die App darauf hin, wenn das Bildübertragungssignal schlecht ist. Stellen Sie die Antennenwinkel entsprechend den Hinweisen ein, um die beste Kommunikationsreichweite zwischen Controller und Fluggerät sicherzustellen.

## 9. Koppeln der Frequenzen

1. Drücken Sie kurz die Verknüpfungstaste neben dem USB-Anschluss auf der rechten Seite des Fluggerätkörpers, um das Fluggerät in den Verknüpfungsmodus zu versetzen.

2. Schalten Sie den Smart Controller ein und aktivieren Sie die Autel Explorer-App, öffnen Sie die Schnittstelle für den Missionsflug, klicken Sie auf das Zahnrad-Symbol in der oberen rechten Ecke, betreten Sie das Einstellungsmenü, klicken Sie auf „Remote Control -> Datenübertragung und Bildübertragung Verknüpfung> Verknüpfung starten“, warten Sie einige Sekunden bis die Datenübertragung korrekt eingestellt und die Verknüpfung ein Erfolg ist.

## 10. Abheben/Landen (Mode 2)

### Hinweis

- Mode 2 ist der Standardsteuermodus des Smart Controllers. Mit dem linken Steuerhebel wird die Höhe und Flugrichtung und mit dem rechten Steuerhebel die Vor-, Rück- und Seitwärtsbewegung des Fluggeräts gesteuert.
- Setzen Sie das Fluggerät vor dem Abheben mit der Rückseite zu Ihnen zeigend auf eine flache und ebene Oberfläche.
- Vergewissern Sie sich, dass das Koppeln von Controller und Fluggerät erfolgreich war.

### 10.1 Starten des Motors

Drücken Sie beide Steuerhebel zum Starten des Motors 2 s lang entweder nach innen oder außen.



### 10.2 Abheben

Drücken Sie den linken Steuerhebel langsam nach oben, um das Fluggerät auf eine Höhe von 2,5 m steigen zu lassen.



### 10.3 Landen

Drücken Sie den linken Steuerhebel solange nach unten, bis das Fluggerät auf dem Boden aufsetzt. Halten Sie den linken Steuerhebel solange gedrückt, bis sich der Motor ausschaltet.



## 11. Steuern des Fluggeräts (Mode 2)

### Linker Steuerhebel

Ansicht von links

Aufsteigen



Nach oben drücken

Ansicht von links

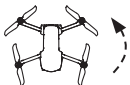
Absteigen



Nach unten drücken

Ansicht von oben

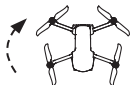
Die Nase dreht sich nach links



Nach links drücken

Ansicht von oben

Die Nase dreht sich nach rechts

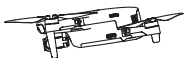


Nach rechts drücken

### Rechter Steuerhebel

Ansicht von links

Vorwärts



Nach oben drücken



Ansicht von links

Rückwärts

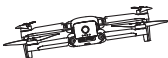


Nach unten drücken



Ansicht von hinten

Links

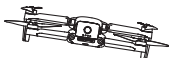


Nach links drücken



Ansicht von hinten

Rechts



Nach rechts drücken





## 12. Firmwareaktualisierung

Um sicherzustellen, dass Sie ein erstklassiges Betriebserlebnis haben, aktualisiert Autel Robotics bei Bedarf die Firmware. Folgen Sie zur Aktualisierung den nachstehenden Schritten.

1. Schalten Sie den Controller ein und vergewissern Sie sich, dass er mit dem Internet verbunden ist.

2. Starten Sie die App Autel Explorer. Es wird ein Popup-Fenster eingeblendet, wenn eine neue Firmware verfügbar ist. Tippen Sie auf dieses Mitteilungsfenster, um zur Aktualisierungsoberfläche zu wechseln.

3. Nach dem Herunterladen der aktuellen Firmware startet die Aktualisierung automatisch. Bitte starten Sie den Controller nach Abschluss der Aktualisierung neu.

---

### Hinweis

- Bitte vergewissern Sie sich vor dem Aktualisieren, dass der Ladezustand des Controllerakkus mindestens 50 % beträgt.
- Wenn die Netzwerkverbindung während des Herunterladens der Firmware unterbrochen wird, schlägt die Aktualisierung fehl.
- Die Aktualisierung dauert ca. 15 Minuten. Bitte haben Sie etwas Geduld.

---

## 13. Spezifikationen

### Bildübertragung

---

*Betriebsfrequenz	902 – 928 MHz (FCC) 2,400 – 2,4835 GHz 5,725 – 5,850 GHz (außer Japan) 5,650 – 5,755 GHz (nur Japan)
Max. Signalübertragungsreichweite (keine Störungen, keine Hindernisse)	FCC: 15km CE: 8km

Sendeleistung (EIRP)	FCC: $\leq 33$ dBm CE: $\leq 20$ dBm bei 2,4 GHz, $\leq 14$ dBm bei 5,8 bzw. SRRC: $\leq 20$ dBm bei 2,4 GHz, $\leq 33$ dBm bei 5,8 bzw. 5,7 GHz
----------------------	--

---

## WLAN

---

Protokolle	Wi-Fi 802.11 a/b/g/n/ac, 2x2 MIMO
Betriebsfrequenz	2,400 - 2,4835 GHz ; 5,725 - 5,850 GHz
Sendeleistung (EIRP)	FCC : $\leq 26$ dBm CE : $\leq 20$ dBm@2,4G, $\leq 14$ dBm@5,8G SRRC : $\leq 20$ dBm@2,4G, $\leq 26$ dBm@5,8G

## Bluetooth

---

Protokolle	Bluetooth 5.0
Betriebsfrequenz	2,400-2,4835 GHz
Sendeleistung (EIRP)	$\leq 11$ dBm

## Display

---

Auflösung	2340*1080
Abmessung	6,4 Zoll
Bildrate	60 BpS
Max. Helligkeit	800 Nits
Touchscreen	10-Punkt-Multi-Touch-Oberfläche

## Akku

---

Typ	Li-ion
Kapazität	1900 mAh
Spannung	7,7 V
Nennleistung	14,63W
Betriebsdauer	~3 Stunden (50 % Helligkeit) ~2 Stunden (max. Helligkeit)
Ladezeit	90 Minuten
Ladetemperatur	5 °C – 45 °C (41 °F – 113 °F)

## Netzadapter

---

Stromeingang	100 – 240 V AC, 50/60 Hz, max. 1 A
Stromausgang	5V == 3A, 9V == 2A, 12V == 2,5A
Nennleistung	30W

## Allgemeine Spezifikationen

---

Interner Speicher	128 GB ROM + über microSD-Speicherkarte erweiterbarer Speicher
Videoausgang-Port	HDMI-Port
USB-A-Spannung/-Strom	5V/2A
Betriebstemperatur	-10 °C – 40 °C (14 °F – 104 °F)

Aufbewahrungstemperatur	>3 Monate: -20 °C – 25 °C (-4 °F – 77 °F) 1 – 3 Monate: -20 °C – 45 °C (-4 °F – 113 °F) <1 Monat: -20 °C – 60 °C (-4 °F – 140 °F)
Eindringenschutz	IP43
Abmessung	226,3 x 137,7 x 31,5 mm (Antennen eingeklappt) 226.3×215.4×31.5mm (Antennen ausgeklappt)
Gewicht	617 g
**Unterstützte Modelle	EVO II Pro V3 EVO II Dual 640T V3 EVO II RTK-Serie V3 EVO II Enterprise V3
GNSS	GPS/GLONASS/Galileo/BeiDou/ NavIC/QZSS

---

### Hinweis

\* Das Betriebsfrequenzband ist in Abhängigkeit von Modell und Land unterschiedlich.

\*\* Wir unterstützen in Zukunft weitere Modelle. Bitte besuchen Sie für die aktuellen Informationen unsere offizielle Webseite unter: <https://www.autelrobotics.com/>.

## FCC and ISED Canada Compliance

This device complies with part 15 of the FCC Rules and ISED Canada licence-exempt RSS standards. Operation is subject to the following two conditions: (1) This device may not cause harmful interference, and (2) this device must accept any interference received, including interference that may cause undesired operation.

Le présent appareil est conforme aux CNR d'ISED Canada applicables aux appareils radio exempts de licence. L'exploitation est autorisée aux deux conditions suivantes : (1) l'appareil ne doit pas produire de brouillage, et (2) l'appareil doit accepter tout brouillage radioélectrique subi, même si le brouillage est susceptible d'en compromettre le fonctionnement.

### **Note**

This equipment has been tested and found to comply with the limits for a Class B digital device, pursuant to part 15 of the FCC Rules. These limits are designed to provide reasonable protection against harmful interference in a residential installation. This equipment generates, uses and can radiate radio frequency energy and, if not installed and used in accordance with the instructions, may cause harmful interference to radio communications. However, there is no guarantee that interference will not occur in a particular installation. If this equipment does cause harmful interference to radio or television reception, which can be determined by turning the equipment off and on, the user is encouraged to try to correct the interference by one or more of the following measures:

- 1) Reorient or relocate the receiving antenna.
- 2) Increase the separation between the equipment and receiver.
- 3) Connect the equipment into an outlet on a circuit different from that to which the receiver is connected.
- 4) Consult the dealer or an experienced radio/TV technician for help.

Changes or modifications not expressly approved by the party responsible for compliance could void the user's authority to operate the equipment.

## **FCC Specific Absorption Rate (SAR) information**

SAR tests are conducted using standard operating positions accepted by the FCC with the device transmitting at its highest certified power level in all tested frequency bands, although the SAR is determined at the highest certified power level, the actual SAR level of the device while operating can be well below the maximum value, in general, the closer you are to a wireless base station antenna, the lower the power output. Before a new model device is available for sale to the public, it must be tested and certified to the FCC that it does not exceed the exposure limit established by the FCC, Tests for each device are performed in positions and locations (e.g. at the ear and worn on the body) as required by the FCC.

For limb worn operation, this device has been tested and meets the FCC RF exposure guidelines when used with an accessory designated for this product or when used with an accessory that contains no metal.

For body worn operation, this device has been tested and meets the FCC RF exposure guidelines when used with an accessory designated for this product or when used with an accessory that contains no metal and that positions the device a minimum of 10mm from the body.

## **ISED Specific Absorption Rate (SAR) information**

SAR tests are conducted using standard operating positions accepted by the ISED with the device transmitting at its highest certified power level in all tested frequency bands, although the SAR is determined at the highest certified power level, the actual SAR level of the device while operating can be well below the maximum value, in general, the closer you are to a wireless base station antenna, the lower the power output.

Before a new model device is available for sale to the public, it must be tested and certified to the ISED that it does not exceed the exposure limit established by the ISED, Tests for each device are performed in positions and locations (e.g. at the ear and worn on the body) as required by the ISED.

For limb worn operation, this device has been tested and meets the ISEDCRF exposure guidelines when used with an accessory designated for this product or when used with an accessory that contains no metal.

For body worn operation, this device has been tested and meets the ISEDC RF exposure guidelines when used with an accessory designated for this product or when used with an accessory that contains no metal and that positions the device a minimum of 10mm from the body.

### **Taux d'absorption spécifique (SAR) informations les tests SAR**

sont effectués en utilisant les positions opérationnelles normalisées acceptées par la ISEDC, le dispositif étant à son niveau de puissance certifié le plus élevé dans toutes les bandes de fréquences testées. Avant qu'un nouveau modèle de dispositif ne soit disponible à la vente au public, il doit être testé et certifié à la ISEDC qu'il ne dépasse pas la limite d'exposition établie par la ISEDC, les Tests pour chaque dispositif sont effectués dans des positions et des emplacements (par exemple à l'oreille et porté sur le corps) comme l'exige la ISEDC.

Pour le fonctionnement des membres usés, cet appareil a été testé et répond aux lignes directrices d'exposition aux RF ISEDC lorsqu'il est utilisé avec un accessoire désigné pour ce produit ou lorsqu'il est utilisé avec un accessoire qui ne contient pas de métal.

Pour le fonctionnement du corps usé, cet appareil a été testé et répond aux lignes directrices d'exposition RF ISEDC lorsqu'il est utilisé avec un accessoire désigné pour ce produit ou lorsqu'il est utilisé avec un accessoire qui ne contient pas de métal et qui positionne cet appareil à au moins 10mm du corps.



Autel Robotics Co., Ltd.

18th Floor, Block C1, Nanshan iPark, No. 1001 Xueyuan Avenue, Nanshan District, Shenzhen, Guangdong, 518055, China

22522 29th Dr SE STE 101, Bothell, WA 98021 United States

Toll-free: (844) MY AUTEL or (844) 692-8835

[www.autelrobotics.com](http://www.autelrobotics.com)

© 2022 Autel Robotics Co., Ltd. All Rights Reserved



[www.autelrobotics.com](http://www.autelrobotics.com)

© 2022 Autel Robotics Co., Ltd. All Rights Reserved