

da

EU-overensstemmelseserklæring

Element	Noter
Produktnavn:	EVO Max 4T V2, EVO Max 4N V2, EVO Max 4NZ V2
UAS-type:	MDX-1C2
Modelnummer:	MDX-1
Klasse:	C2
Lydeffektniveau:	87 dB(A)
Batch-nummer	XXXXXXXX (8-cifret nummer)
Producentens navn:	Autel Robotics Co., Ltd.
Producentens adresse:	601,701,801,901, Blok B1, Nanshan iPark, Nr. 1001 Xueyuan Avenue, Nanshan Distrikt, Shenzhen, Guangdong, 518055, Kina

Vi, **Autel Robotics Co., Ltd.**, erklærer under vores eget ansvar, at det ovenfor nævnte produkt er i overensstemmelse med de gældende krav i følgende direktiver:

- **RED-direktiv:** 2014/53/EU
- **RoHS-omarbejdningdirektiv:** 2011/65/EU
- **UAS-delegeret forordning:** 2019/945/EU, 2020/1058/EU Del 3
- **Maskindirektivet:** Bilag I 2006/42/CE

Overensstemmelse med disse direktiver er blevet vurderet for dette produkt ved at påvise overholdelse af følgende harmoniserede standarder og/eller forskrifter:

Direktiv	Standarder og/eller forskrifter
Sikkerhed	EN IEC 62368-1:2020+A11:2020 IEC 60825-1:2014
EMC	ETSI EN 301 489-1 V2.2.3 (2019-11) ETSI EN 301 489-3 V2.3.2 (2023-01) ETSI EN 301 489-17 V3.3.1 (2024-09) ETSI EN 301 489-19 V2.2.1 (2022-09) EN 55032:2015+A11:2020+A1:2020 EN 55035:2017+A11:2020 EN IEC 61000-3-2:2019+A1:2021 EN 61000-3-3:2013+A1:2019+A2:2021

Direktiv	Standarder og/eller forskrifter
Radio	ETSI EN 300 328 V2.2.2 (2019-07) ETSI EN 301 893 V2.1.1 (2017-05) ETSI EN 300 440 V2.2.1 (2018-07) ETSI EN 303 413 V1.2.1 (2021-04) ETSI EN 303 213-5-1 V1.1.1 (2020-03) ETSI EN 305 550-1 V1.2.1 (2014-10) ETSI EN 305 550-2 V1.2.1 (2014-10)
RED-artikel 3.3(d)	EN 18031-1:2024
Sundhed	EN IEC 62311:2020 EN 50665:2017
RoHS	2011/65/Eu
UAS-delegeret forordning	ASD-STAN prEN 4709-001:2024 Udgave P 1 prEN 4709-002: 2023 Udgave P 1 prEN 4709-003: 2023 Udgave P 1 prEN 4709-004: 2023 Udgave P 1
Maskindirektivet	EN ISO 12100

Den anmeldte instans, **Bay Area Compliance Labs Corp**, anmeldt instansnummer: **1313**, har udført EU-typeprøvningen i overensstemmelse med bilag III, modul B i Rådsdirektiv 2014/53/EU samt EMC-direktiv 2014/30/EU og har udstedt EU-typeprøvningscertifikatet: **B2412044**.
ATTESTATION OM OVERENSSTEMMELSE: **AOCSZ1221107-51889EA6-02/AOCSZ1221107-51889EA6-03/AOC-2502Q45607E-CY**.

Den anmeldte instans, **LGAI Technological Center S.A./Applus**, anmeldt instansnummer: **0370**, Har udført EU-typeundersøgelsen i overensstemmelse med bilag Del 8, Modul B i forordning (EU) 2019/945, og har udstedt EU-typeprøvningscertifikatet: **0370-UAS-0054**.

Underskrevet for og på vegne af: **Autel Robotics Co., Ltd.**

Sted: Shenzhen, Kina

Dato: 2025-11-17

Navn: Cheng Zhuanpeng

Stilling: Juridisk repræsentants

Underskrift: 

Bilag I

Beskrivelse af produktmix	Model	FW-version	Beskrivelse	Serienummer
EVO Max 4T V2	MDX-1	V1.9.1.125	Quadcopter udstyret med en Fusion 4T V2-gimbal	1748FEV3XXXXXXXXXXXXx
EVO Max 4N V2	MDX-1	V1.9.1.125	Quadcopter udstyret med en Fusion 4N V2-gimbal	1748FEV3XXXXXXXXXXXXx

Beskrivelse af produktmix	Model	FW-version	Beskrivelse	Serienummer
EVO Max 4NZ V2	MDX-1	V1.9.1.125	Quadcopter udstyret med en Fusion 4NZ V2-gimbal	1748FEV3XXXXXXXXXXXXx
Batteri	ABX41-D	/	Dronebatteri	1748CBXXXXXXXXXXXXx
Fjernbetjening	EF9-3	V1.9.1.117	Drone-fjernbetjening	TH7XXXXXXXXXXx
Adapter	MDX120W	/	Drone-adapter	/

Bemærk: Opdateret software vil blive udgivet af producenten for at rette fejl og forbedre ydeevnen, efter produktet er blevet lanceret på markedet. Alle opdaterede versioner udgivet af producenten er blevet verificeret til at overholde de gældende regler. Alle RF-parametre (f.eks. RF-effekt, frekvens) er ikke tilgængelige for slutbrugere og kan ikke ændres af tredjepart. Produktets overensstemmelse med EU-krav sikres ved evaluering af GNSS-signaler. Radioens parametre indstilles automatisk i henhold til det registrerede område; brugeren har ikke mulighed for at ændre disse indstillinger.



de

EU-Konformitätserklärung

Artikel	Hinweise
Produktname:	EVO Max 4T V2, EVO Max 4N V2, EVO Max 4NZ V2
UAS-Typ:	MDX-1C2
Modellnummer:	MDX-1
Klasse:	C2
Schallleistungspegel:	87 dB(A)
Chargennummer:	XXXXXXXX (8-stellige Nummer)
Herstellername:	Autel Robotics Co., Ltd.
Anschrift des Herstellers:	601, 701, 801, 901, Block B1, Nanshan iPark, No. 1001 Xueyuan Avenue, Nanshan District, Shenzhen, Guangdong, 518055, China

Wir, **Autel Robotics Co., Ltd.**, erklären in alleiniger Verantwortung, dass das oben genannte Produkt geltenden mit den Anforderungen der folgenden Richtlinien übereinstimmt:

- **RED-Richtlinie:** 2014/53/EU
- **RoHS Neugefasste Richtlinie:** 2011/65/EU
- **Delegierte Verordnung für UAS:** 2019/945/EU, 2020/1058/EU Teil 3

- **Maschinenrichtlinie:** Anhang I 2006/42/EG

Die Konformität mit diesen Richtlinien wurde für dieses Produkt bewertet, indem die Einhaltung der folgenden harmonisierten Normen und/oder Vorschriften nachgewiesen wurde:

Richtung	Normen und/oder Vorschriften
Sicherheit	EN IEC 62368-1:2020+A11:2020 IEC 60825-1:2014
EMV	ETSI EN 301 489-1 V2.2.3 (2019-11) ETSI EN 301 489-3 V2.3.2 (2023-01) ETSI EN 301 489-17 V3.3.1 (2024-09) ETSI EN 301 489-19 V2.2.1 (2022-09) EN 55032:2015+A11:2020+A1:2020 EN 55035:2017+A11:2020 EN IEC 61000-3-2:2019+A1:2021 EN 61000-3-3:2013+A1:2019+A2:2021
Radio	ETSI EN 300 328 V2.2.2 (2019-07) ETSI EN 301 893 V2.1.1 (2017-05) ETSI EN 300 440 V2.2.1 (2018-07) ETSI EN 303 413 V1.2.1 (2021-04) ETSI EN 303 213-5-1 V1.1.1 (2020-03) ETSI EN 305 550-1 V1.2.1 (2014-10) ETSI EN 305 550-2 V1.2.1 (2014-10)
RED Artikel 3.3(d)	EN 18031-1:2024
Gesundheit	EN IEC 62311:2020 EN 50665:2017
RoHS	2011/65/EU
Delegierte Verordnung für UAS	ASD-STAN prEN 4709-001:2024 Ausgabe P 1 prEN 4709-002: 2023 Ausgabe P 1 prEN 4709-003: 2023 Ausgabe P 1 prEN 4709-004: 2023 Ausgabe P 1
Maschinenrichtlinie	EN ISO 12100

Die benannte Stelle, **Bay Area Compliance Labs Corp**, benannte Stellen-Nummer: **1313**, führte die EU-Baumusterprüfung gemäß Anhang III, Modul B der Richtlinie 2014/53/EU des Rates sowie der EMV-Richtlinie 2014/30/EU durch und stellte die EU-Baumusterprüfbescheinigung aus: **B2412044**.

KONFORMITÄTSBESCHEINIGUNG: **AOCSZ1221107-51889EA6-02/AOCSZ1221107-51889EA6-03/AOC-2502Q45607E-CY**.

Die benannte Stelle, **LGAI Technological Center S.A./Applus**, benannte Stellen-Nummer: **0370**, führte die EU-Baumusterprüfung gemäß Anhang Teil 8, Modul B der Verordnung (EU) 2019/945 durch und stellte die EU-Baumusterprüfbescheinigung aus: **0370-UAS-0054**.

Unterzeichnet für und im Namen von: **Autel Robotics Co., Ltd.**

Ort: Shenzhen, China

Datum: 17.11.2025

Name: Cheng Zhuanpeng

Position: Gesetzlicher Vertreter

Unterschrift: *Cheng Zhuanpeng*

Anhang I

Div. Produkt-beschreibung	Modell	FW-Version	Beschreibung	Seriennummer
EVO Max 4T V2	MDX-1	V1.9.1.125	Vierrotor-Fluggerät ausgestattet mit Fusion 4T V2 Gimbal	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
EVO Max 4N V2	MDX-1	V1.9.1.125	Vierrotor-Fluggerät ausgestattet mit Fusion 4N V2 Gimbal	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
EVO Max 4NZ V2	MDX-1	V1.9.1.125	Vierrotor-Fluggerät ausgestattet mit Fusion 4NZ V2 Gimbal	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
Akku	ABX41-D	/	Drohnen-Akku	1748CBXXXXXXXXXXXXX
Fernsteuerung	EF9-3	V1.9.1.117	Drohnen-Fernsteuerung	TH7XXXXXXXXXX
Adapter	MDX120W	/	Drohnen-Adapter	/

Hinweis: Aktualisierte Software wird vom Hersteller veröffentlicht, um Fehler zu beheben und die Leistung zu verbessern, nachdem das Produkt auf den Markt gebracht wurde. Alle vom Hersteller herausgegebenen aktualisierten Versionen wurden auf ihre Konformität mit den geltenden Vorschriften überprüft. Alle HF-Parameter (z. B. HF-Leistung, Frequenz) sind für Endbenutzer nicht zugänglich und können nicht von Dritten geändert werden. Die Konformität des Produkts mit den EU-Anforderungen wird durch die Auswertung der GNSS-Signale sichergestellt. Die Funkparameter werden automatisch entsprechend der erkannten Region eingestellt, der Benutzer hat keine Möglichkeit, diese Einstellungen zu ändern.



en

EU Declaration of Conformity

Item	Notes
Product Name:	EVO Max 4T V2, EVO Max 4N V2, EVO Max 4NZ V2
UAS Type:	MDX-1C2
Model Number:	MDX-1
Class:	C2
Sound Power Level:	87 dB(A)

Item	Notes
Batch Number:	XXXXXXXX (8-digit number)
Manufacturer's Name:	<i>Autel Robotics Co., Ltd.</i>
Manufacturer's Address:	<i>601, 701, 801, 901, Block B1, Nanshan iPark, No. 1001 Xueyuan Avenue, Nanshan District, Shenzhen, Guangdong, 518055, China</i>

We, **Autel Robotics Co., Ltd.**, declare under our sole responsibility that the above referenced product is in conformity with the applicable requirements of the following directives:

- **RED Directive:** 2014/53/EU
- **RoHS Recast Directive:** 2011/65/EU
- **UAS Delegated Regulation:** 2019/945/EU, 2020/1058/EU Part 3
- **Machinery Directive:** Annex I 2006/42/CE

Conformity with these directives has been assessed for this product by demonstrating compliance to the following harmonized standards and/or regulations:

Directive	Standards and/or Regulations
Safety	EN IEC 62368-1:2020+A11:2020 IEC 60825-1:2014
EMC	ETSI EN 301 489-1 V2.2.3 (2019-11) ETSI EN 301 489-3 V2.3.2 (2023-01) ETSI EN 301 489-17 V3.3.1 (2024-09) ETSI EN 301 489-19 V2.2.1 (2022-09) EN 55032:2015+A11:2020+A1:2020 EN 55035:2017+A11:2020 EN IEC 61000-3-2:2019+A1:2021 EN 61000-3-3:2013+A1:2019+A2:2021
Radio	ETSI EN 300 328 V2.2.2 (2019-07) ETSI EN 301 893 V2.1.1 (2017-05) ETSI EN 300 440 V2.2.1 (2018-07) ETSI EN 303 413 V1.2.1 (2021-04) ETSI EN 303 213-5-1 V1.1.1 (2020-03) ETSI EN 305 550-1 V1.2.1 (2014-10) ETSI EN 305 550-2 V1.2.1 (2014-10)
RED Article 3.3(d)	EN 18031-1:2024
Health	EN IEC 62311:2020 EN 50665:2017
RoHS	2011/65/EU
UAS Delegated Regulation	ASD-STAN prEN 4709-001:2024 Edition P 1 prEN 4709-002: 2023 Edition P 1 prEN 4709-003: 2023 Edition P 1 prEN 4709-004: 2023 Edition P 1
Machinery Directive	EN ISO 12100

The notified body, **Bay Area Compliance Labs Corp**, notified body number: **1313**, performed the EU-type examination in according with Annex III, Module B of Council Directive 2014/53/EU, and

EMC Directive 2014/30/EU, and issued the EU-type examination certificate: **B2412044**.
ATTESTATION OF CONFORMITY:
AOCSZ1221107-51889EA6-02/AOCSZ1221107-51889EA6-03/AOC-2502Q45607E-CY.

The notified body, **LGA Technological Center S.A./Applus**, notified body number: **0370**, performed the EU-type examination in according with Annex Part 8, Module B of Regulation (EU) 2019/945, and issued the EU-type examination certificate: **0370-UAS-0054**.

Signed for and on behalf of: **Autel Robotics Co., Ltd.**
Place: Shenzhen, China
Date: 2025-11-17
Name: Cheng Zhuanpeng
Position: Legal Representative
Signature: *Cheng Zhuanpeng*

Annex I

Product Mix Description	Model	FW version	Description	Serial Number
EVO Max 4T V2	MDX-1	V1.9.1.125	quadcopter equipped with a Fusion 4T V2 gimbal	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
EVO Max 4N V2	MDX-1	V1.9.1.125	quadcopter equipped with a Fusion 4N V2 gimbal	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
EVO Max 4NZ V2	MDX-1	V1.9.1.125	quadcopter equipped with a Fusion 4NZ V2 gimbal	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
Battery	ABX41-D	/	drone battery	1748CBXXXXXXXXXXXXX
Remote Controller	EF9-3	V1.9.1.117	drone remote controller	TH7XXXXXXXXXX
Adapter	MDX120W	/	drone adapter	/

Note: Updated software will be released by the manufacturer to fix bugs and improve performance after the product is placed on the market. All updated versions released by the manufacturer have been verified to comply with the applicable regulations. All RF parameters (e.g., RF power, frequency) are not accessible to end users and cannot be changed by any third parties. Conformity of the product with EU requirements is ensured by evaluating the GNSS signals. The radio parameters are automatically set according to the detected region; the user does not have the capability to change these settings.



Declaración UE de conformidad

Elemento	Notas
Nombre del producto:	EVO Max 4T V2, EVO Max 4N V2, EVO Max 4NZ V2
Tipo de UAS:	MDX-1C2
Número de modelo:	MDX-1
Clase:	C2
Nivel de potencia acústica:	87 dB(A)
Número de lote:	XXXXXXXX (número de 8 dígitos)
Nombre del fabricante:	<i>Autel Robotics Co., Ltd.</i>
Dirección del fabricante:	<i>601, 701, 801, 901, Block B1, Nanshan iPark, No. 1001 Xueyuan Avenue, Distrito de Nanshan, Shenzhen, Guangdong, 518055, China</i>

Nosotros, **Autel Robotics Co., Ltd.**, declaramos bajo nuestra exclusiva responsabilidad que el producto mencionado cumple con los requisitos aplicables de las siguientes directivas:

- **Directiva RED:** 2014/53/UE
- **Directiva revisada RoHS:** 2011/65/UE
- **Reglamento delegado de UAS:** 2019/945/UE, 2020/1058/UE Parte 3
- **Directiva de maquinaria:** Anexo I 2006/42/CE

La conformidad de este producto se ha evaluado con estas directivas demostrando el cumplimiento de las siguientes normas y/o normativas armonizadas:

Directiva	Normas y/o Reglamentos
Segur.	EN IEC 62368-1:2020+A11:2020 IEC 60825-1:2014
EMC	ETSI EN 301 489-1 V2.2.3 (2019-11) ETSI EN 301 489-3 V2.3.2 (2023-01) ETSI EN 301 489-17 V3.3.1 (2024-09) ETSI EN 301 489-19 V2.2.1 (2022-09) EN 55032:2015+A11:2020+A1:2020 EN 55035:2017+A11:2020 EN IEC 61000-3-2:2019+A1:2021 EN 61000-3-3:2013+A1:2019+A2:2021
Radio	ETSI EN 300 328 V2.2.2 (2019-07) ETSI EN 301 893 V2.1.1 (2017-05) ETSI EN 300 440 V2.2.1 (2018-07) ETSI EN 303 413 V1.2.1 (2021-04) ETSI EN 303 213-5-1 V1.1.1 (2020-03) ETSI EN 305 550-1 V1.2.1 (2014-10) ETSI EN 305 550-2 V1.2.1 (2014-10)

Directiva	Normas y/o Reglamentos
Artículo 3.3(d) de la Directiva RED	EN 18031-1:2024
Salud	EN IEC 62311:2020 EN 50665:2017
RoHS	2011/65/UE
Reglamento delegado de UAS	ASD-STAN prEN 4709-001:2024 Edición P 1 prEN 4709-002: 2023 Edición P 1 prEN 4709-003: 2023 Edición P 1 prEN 4709-004: 2023 Edición P 1
Directiva sobre maquinaria	EN ISO 12100

El organismo notificado, **Bay Area Compliance Labs Corp**, número de organismo notificado: **1313**, realizó el examen UE de tipo de conformidad con el Anexo III, Módulo B de la Directiva 2014/53/UE del Consejo, así como la Directiva EMC 2014/30/UE, y emitió el certificado de examen UE de tipo: **B2412044**.

DECLARACIÓN DE CONFORMIDAD: **AOCSZ1221107-51889EA6-02/AOCSZ1221107-51889EA6-03/AOC-2502Q45607E-CY**.

El organismo notificado, **LGA Technological Center S.A./Applus**, número de organismo notificado: **0370**, realizó el examen UE de tipo de conformidad con la Parte 8 del Anexo, Módulo B del Reglamento (UE) 2019/945, y emitió el certificado de examen UE de tipo: **0370-UAS-0054**.

Firmado en nombre y representación de: **Autel Robotics Co., Ltd.**

Lugar: Shenzhen, China

Fecha: 17/11/2025

Nombre: Cheng Zhuanpeng

Cargo: Representante legal

Firma: 

Anexo I

Combinación de productos. Descripción	Modelo	Versión de firmware	Descripción	Núm. serie
EVO Max 4T V2	MDX-1	V1.9.1.125	Cuadróptero equipado con un gimbal Fusion 4T V2	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
EVO Max 4N V2	MDX-1	V1.9.1.125	Cuadróptero equipado con un gimbal Fusion 4N V2	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
EVO Max 4NZ V2	MDX-1	V1.9.1.125	Cuadróptero equipado con un gimbal Fusion 4NZ V2	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
Batería	ABX41-D	/	Batería del dron	1748CBXXXXXXXXXXXXX
Control remoto	EF9-3	V1.9.1.117	Control remoto del dron	TH7XXXXXXXXXX

Combinación de productos. Descripción	Modelo	Versión de firmware	Descripción	Núm. serie
Adaptador	MDX120W	/	Adaptador del dron	/

Nota: el software actualizado será lanzado por el fabricante para corregir errores y mejorar el rendimiento después de que el producto se haya puesto en el mercado. Todas las versiones actualizadas publicadas por el fabricante han sido comprobadas para cumplir con las normativas aplicables. Todos los parámetros RF (por ejemplo, potencia RF, frecuencia) no son accesibles para los usuarios finales y no pueden ser modificados por terceros. La conformidad del producto con los requisitos de la UE se garantiza mediante la evaluación de las señales GNSS. Los parámetros de radio se configuran automáticamente según la región detectada; el usuario no tiene la capacidad de cambiar estos ajustes.



ELi vastavusdeklaratsioon

Ese	Märkused
Toote nimi:	EVO Max 4T V2, EVO Max 4N V2, EVO Max 4NZ V2
RPAS-i tüüp:	MDX-1C2
Mudeli number:	MDX-1
Klass:	C2
Helivõimsuse tase:	87 dB(A)
Partii number:	XXXXXXXX (8-kohaline arv)
Tootja nimi:	Autel Robotics Co., Ltd.
Tootja aadress:	601,701,801,901, Block B1, Nanshan iPark, No. 1001 Xueyuan Avenue, Nanshan District, Shenzhen, Guangdong, 518055, China

Meie, **Autel Robotics Co., Ltd.**, kinnitame omal vastutusel, et eespool nimetatud toode vastab järgmiste direktiivide kohaldatavatele nõuetele:

- **RED direktiiv:** 2014/53/EL
- **RoHS-i direktiivi uus sõnastus:** 2011/65/EL
- **UAS delegeeritud määrus:** 2019/945/EL, 2020/1058/EL, 3. osa
- **Masinate direktiiv:** Lisa I 2006/42/CE

Selle toote vastavust nendele direktiividele hinnati osundades vastavust järgmistele ühtlustatud standarditele ja/või määrustele:

Direktiiv	Standardid ja/või määrused
Ohutus	EN IEC 62368-1:2020+A11:2020 IEC 60825-1:2014
EMC	ETSI EN 301 489-1 V2.2.3 (2019-11) ETSI EN 301 489-3 V2.3.2 (2023-01) ETSI EN 301 489-17 V3.3.1 (2024-09) ETSI EN 301 489-19 V2.2.1 (2022-09) EN 55032:2015+A11:2020+A1:2020 EN 55035:2017+A11:2020 EN IEC 61000-3-2:2019+A1:2021 EN 61000-3-3:2013+A1:2019+A2:2021
Raadioside	ETSI EN 300 328 V2.2.2 (2019-07) ETSI EN 301 893 V2.1.1 (2017-05) ETSI EN 300 440 V2.2.1 (2018-07) ETSI EN 303 413 V1.2.1 (2021-04) ETSI EN 303 213-5-1 V1.1.1 (2020-03) ETSI EN 305 550-1 V1.2.1 (2014-10) ETSI EN 305 550-2 V1.2.1 (2014-10)
RED artikkel 3.3(d)	EN 18031-1:2024
Tervis	EN IEC 62311:2020 EN 50665:2017
RoHS	2011/65/EI
UAS delegeeritud määrus	ASD-STAN prEN 4709-001:2024 väljaanne P 1 prEN 4709-002: 2023. aasta väljaanne P 1 prEN 4709-003: 2023. aasta väljaanne Lk 1 prEN 4709-004: 2023. aasta väljaanne Lk 1
Masinate direktiiv	EN ISO 12100

Teavitatud asutus **Bay Area Compliance Labs Corp**, teavitatud asutuse number: **1313**, viis läbi EL-i tüübikontrolli vastavalt nõukogu direktiivi 2014/53/EL lisa III mooduli B ning EMC direktiivi 2014/30/EL nõuetele ja väljastas EL-i tüübikontrolli tunnistuse: **B2412044**.

VASTAVUSE TÕENDAMINE: **AOCSZ1221107-51889EA6-02/AOCSZ1221107-51889EA6-03/AOC-2502Q45607E-CY**.

Teavitatud asutus **LGAI Technological Center S.A./Applus**, teavitatud asutuse number: **0370**, viis läbi EL-i tüübikontrolli vastavalt määruse (EL) 2019/945 lisa osa 8 mooduli B nõuetele ja väljastas EL tüübikontrolli tunnistuse: **0370-UAS-0054**.

Allkirjastatud järgmise ettevõtte nimel ja eest: **Autel Robotics Co., Ltd.**

Asukoht: Shenzhen, Hiina

Kuupäev: 2025-11-17

Nimi: Cheng Zhuanpeng

Ametikoht: Juriidiline esindaja

Allkiri: 

Tootevaliku kirjeldus	Mudel	Püsivara versioon	Kirjeldus	Seerianumber
EVO Max 4T V2	MDX-1	V1.9.1.125	Kvadrokopter, gimbaliga Fusion 4T V2	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
EVO Max 4N V2	MDX-1	V1.9.1.125	Kvadrokopter, gimbaliga Fusion 4N V2	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
EVO Max 4NZ V2	MDX-1	V1.9.1.125	kvadrokopter, gimbaliga Fusion 4NZ V2	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
Aku	ABX41-d	/	drooni aku	1748CBXXXXXXXXXXXXX
Kaugjuhtimispult	EF9-3	V1.9.1.117	drooni kaugjuhtimispult	TH7XXXXXXXXXX
Adapter	MDX120W	/	drooni adapter	/

Märkus: Pärast toote turuletoomist annab tootja välja uuendatud tarkvara vigade ja jõudluse parandamise eesmärgil. Kõik tootja väljaantud uuendatud versioonid vastavad kehtivatele määrustele. Kõik raadiosageduse parameetrid (nt RF võimsus, sagedus) ei ole lõppkasutajatele kättesaadavad ja kolmandad isikud ei saa neid muuta. Toote vastavus EL nõuetele tagatakse GNSS signaalide hindamisega. Raadioparameetrid seatakse automaatselt vastavalt tuvastatud piirkonnale, kasutaja ei saa neid sätteid muuta.



fi

EU-vaatimustenmukaisuusvakuutus

Tuote	Huomautukset
Tuotteen nimi:	EVO Max 4T V2, EVO Max 4N V2, EVO Max 4NZ V2
UAS-tyyppi:	MDX-1C2
Mallinnumero:	MDX-1
Luokka:	C2
Äänitehotaso:	87 dB(A)
Eränumero:	XXXXXXXX (8-numeroinen luku)
Valmistajan nimi:	Autel Robotics Co., Ltd.

Tuote	Huomautukset
Valmistajan osoite:	601,701,801,901, Block B1, Nanshan iPark, No. 1001 Xueyuan Avenue, Nanshan District, Shenzhen, Guangdong, 518055, Kiina

Me, **Autel Robotics Co., Ltd.**, vakuutamme omalla vastuullamme, että edellä mainittu tuote on seuraavien direktiivien sovellettavien vaatimusten mukainen:

- **RED-direktiivi:** 2014/53/EU
- **Uudistettu RoHS-direktiivi:** 2011/65/EU
- **UAS:n delegoitu asetus:** 2019/945/EU, 2020/1058/EU Osa 3
- **Konedirektiivi:** Liite I 2006/42/CE

Tämän tuotteen vaatimustenmukaisuus on arvioitu osoittamalla, että se täyttää seuraavat yhdenmukaistetut standardit ja/tai määräykset:

Direktiivi	Standardit ja/tai säädökset
Turvallisuus	EN IEC 62368-1:2020+A11:2020 IEC 60825-1:2014
EMC	ETSI EN 301 489-1 V2.2.3 (2019-11) ETSI EN 301 489-3 V2.3.2 (2023-01) ETSI EN 301 489-17 V3.3.1 (2024-09) ETSI EN 301 489-19 V2.2.1 (2022-09) EN 55032:2015+A11:2020+A1:2020 EN 55035:2017+A11:2020 EN IEC 61000-3-2:2019+A1:2021 EN 61000-3-3:2013+A1:2019+A2:2021
Radio	ETSI EN 300 328 V2.2.2 (2019-07) ETSI EN 301 893 V2.1.1 (2017-05) ETSI EN 300 440 V2.2.1 (2018-07) ETSI EN 303 413 V1.2.1 (2021-04) ETSI EN 303 213-5-1 V1.1.1 (2020-03) ETSI EN 305 550-1 V1.2.1 (2014-10) ETSI EN 305 550-2 V1.2.1 (2014-10)
RED-artikla 3.3(d)	EN 18031-1:2024
Kunto	EN IEC 62311:2020 EN 50665:2017
RoHS	2011/65/EU
UAS:n delegoitu asetus	ASD-STAN prEN 4709-001:2024 Painos P 1 prEN 4709-002: 2023 painos P 1 prEN 4709-003: 2023 painos P 1 prEN 4709-004: 2023 painos P 1
Konedirektiivi	EN ISO 12100

Ilmoitettu laitos, **Bay Alue Compliance Labs Corp**, ilmoitetun laitoksen numero: **1313**, suoritti EU-tyyppitarkastuksen neuvoston direktiivin 2014/53/EU liitteen III, moduulin B mukaisesti sekä EMC-direktiivin 2014/30/EU mukaisesti ja myönsi EU-tyyppitarkastustodistuksen: **B2412044**.
VAATIMUSTENMUKAISUUSTODISTUS: **AOCSZ1221107-51889EA6-02/AOCSZ1221107-51889EA6-03/AOC-2502Q45607E-CY**.

Ilmoitettu laitos, **LGAI Technological Center S.A./Applus**, ilmoitetun laitoksen numero: **0370**, suoritti EU-tyyppitarkastuksen asetuksen (EU) 2019/945 liitteen 8 osan B moduulin mukaisesti ja myönsi EU-tyyppitarkastustodistuksen: **0370-UAS-0054**.

Allekirjoitettu puolesta ja nimissä: **Autel Robotics Co., Ltd.**

Paikka: Shenzhen, Kiina

Päivämäärä: 2025-11-17

Nimi: Cheng Zhuanpeng

Tehtävänimike: Laillinen edustaja

Allekirjoitus: *Cheng Zhuanpeng*

Liite I

Tuotevalikoiman kuvaus	Malli	Laiteohjelmistoversio	Kuvaus	Sarjanumero
EVO Max 4T V2	MDX-1	V1.9.1.125	Nelikopteri varustettuna Fusion 4T V2 -gimbaalilla	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
EVO Max 4N V2	MDX-1	V1.9.1.125	Nelikopteri varustettuna Fusion 4N V2 -gimbaalilla	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
EVO Max 4NZ V2	MDX-1	V1.9.1.125	Nelikopteri varustettuna Fusion 4NZ V2 -gimbaalilla	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
Akku	ABX41-D	/	droonin akku	1748CBXXXXXXXXXXXXX
Kaukosäädin	EF9-3	V1.9.1.117	droonin etäohjain	TH7XXXXXXXXXX
Sovitin	MDX120W	/	droonin sovitin	/

Huomautus: Valmistaja julkaisee päivitetyn ohjelmiston korjatakseen virheitä ja parantaakseen suorituskykyä tuotteen markkinoille julkaisun jälkeen. Kaikki valmistajan julkaisemat päivitetyt versiot ovat vahvistetusti sovellettavien määräysten mukaisia. Kaikki RF-parametrit (esim. RF-teho, taajuus) eivät ole loppukäyttäjien käytettävissä, ja kolmannet osapuolet eivät voi muuttaa niitä. Tuotteen vaatimustenmukaisuus EU-vaatimusten kanssa varmistetaan GNSS-signaalien arvioinnilla. Radioparametrit asetetaan automaattisesti havaitun alueen mukaan; käyttäjällä ei ole mahdollisuutta muuttaa näitä asetuksia.



Déclaration UE de conformité

Article	Notes
Nom du produit :	EVO Max 4T V2, EVO Max 4N V2, EVO Max 4NZ V2
Type d'UAS :	MDX-1C2
Numéro de modèle :	MDX-1
Classe :	C2
Niveau de puissance acoustique :	87 dB(A)
Numéro de lot :	XXXXXXXX (numéro à 8 chiffres)
Nom du fabricant :	Autel Robotics Co., Ltd.
Adresse du fabricant :	601, 701, 801, 901, Bloc B1, Nanshan iPark, No. 1001 Xueyuan Avenue, district de Nanshan, Shenzhen, Guangdong, 518055, Chine

Nous, **Autel Robotics Co., Ltd.**, déclarons sous notre seule responsabilité que le produit susmentionné est conforme aux exigences applicables des directives suivantes:

- **Directive RED:** 2014/53/UE
- **Directive RoHS révisée:** 2011/65/UE
- **Règlement délégué de l'UAS:** 2019/945/UE, 2020/1058/UE Partie 3
- **Directive sur les machines:** Annexe I 2006/42/CE

La conformité à ces directives a été évaluée pour ce produit en démontrant son respect des normes harmonisées et/ou des réglementations suivantes:

Directive	Normes et/ou réglementations
Sécurité	EN CEI 62368-1:2020+A11:2020 CEI 60825-1:2014
EMC	ETSI EN 301 489-1 V2.2.3 (2019-11) ETSI EN 301 489-3 V2.3.2 (2023-01) ETSI EN 301 489-17 V3.3.1 (2024-09) ETSI EN 301 489-19 V2.2.1 (2022-09) EN 55032:2015+A11:2020+A1:2020 EN 55035:2017+A11:2020 EN CEI 61000-3-2:2019+A1:2021 EN 61000-3-3:2013+A1:2019+A2:2021
Radio	ETSI EN 300 328 V2.2.2 (2019-07) ETSI EN 301 893 V2.1.1 (2017-05) ETSI EN 300 440 V2.2.1 (2018-07) ETSI EN 303 413 V1.2.1 (2021-04) ETSI EN 303 213-5-1 V1.1.1 (2020-03) ETSI EN 305 550-1 V1.2.1 (2014-10) ETSI EN 305 550-2 V1.2.1 (2014-10)

Directive	Normes et/ou réglementations
Article 3.3(d) de la directive RED	EN 18031-1:2024
Santé	EN CEI 62311:2020 EN 50665:2017
RoHS	2011/65/UE
Règlement délégué de l'UAS	ASD-STAN prEN 4709-001:2024 Édition P 1 prEN 4709-002:2023 Édition P 1 prEN 4709-003:2023 Édition P 1 prEN 4709-004:2023 Édition P 1
Directive sur les machines	EN ISO 12100

L'organisme notifié, **Bay Area Compliance Labs Corp**, numéro de l'organisme notifié: **1313**, a réalisé l'examen de type UE conformément à l'annexe III, module B de la directive 2014/53/UE du Conseil, ainsi qu'à la directive CEM 2014/30/UE, et a délivré le certificat d'examen de type UE: **B2412044**.

ATTESTATION DE CONFORMITÉ: **AOCSZ1221107-51889EA6-02/AOCSZ1221107-51889EA6-03/AOC-2502Q45607E-CY**.

L'organisme notifié, LGAI **Technological Center S.A./Applus**, numéro de l'organisme notifié: **0370**, a réalisé l'examen de type UE conformément à l'annexe Partie 8, module B du règlement (UE) 2019/945, et a délivré le certificat d'examen de type UE: **0370-UAS-0054**.

Signé pour et au nom de: **Autel Robotics Co., Ltd.**

Lieu: Shenzhen, Chine

Date: 17-11-2025

Nom: Cheng Zhuanpeng

Poste: Représentant légal

Signature: 

Annexe I

Combinaison de produits. Description	Modèle	Version de firmware	Description	Numéro de série
EVO Max 4T V2	MDX-1	V1.9.1.125	Quadricoptère équipé d'un stabilisateur Fusion 4T V2	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
EVO Max 4N V2	MDX-1	V1.9.1.125	Quadricoptère équipé d'un stabilisateur Fusion 4N V2	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
EVO Max 4NZ V2	MDX-1	V1.9.1.125	Quadricoptère équipé d'un stabilisateur Fusion 4NZ V2	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
Batterie	ABX41-D	/	Batterie de drone	1748CBXXXXXXXXXXXXX

Combinaison de produits. Description	Modèle	Version de firmware	Description	Numéro de série
Télécommande	EF9-3	V1.9.1.117	Télécommande du drone	TH7XXXXXXXXXX
Adaptateur	MDX120W	/	Adaptateur pour drone	/

Note: un logiciel mis à jour sera publié par le fabricant pour corriger les bugs et améliorer les performances après la mise sur le marché du produit. Toutes les versions mises à jour publiées par le fabricant ont été vérifiées pour être conformes aux réglementations applicables. Tous les réglages RF (par exemple, la fréquence, la puissance RF) ne sont pas accessibles aux utilisateurs finaux et ne peuvent pas être modifiés par des tiers. La conformité du produit aux exigences de l'UE est assurée par l'évaluation des signaux GNSS. Les réglages radio sont automatiquement réglés en fonction de la région détectée ; l'utilisateur n'a pas la possibilité de modifier ces réglages.



it

Dichiarazione UE di conformità

Articolo	Note
Nome prodotto:	EVO Max 4T V2, EVO Max 4N V2, EVO Max 4NZ V2
Tipo di UAS:	MDX-1C2
Numero modello:	MDX-1
Classe:	C2
Livello di potenza sonora:	87 dB(A)
Numero di lotto:	XXXXXXXX (numero a 8 cifre)
Nome del produttore:	Autel Robotics Co., Ltd.
Indirizzo del produttore:	601, 701, 801, 901, Block B1, Nanshan iPark, No. 1001 Xueyuan Avenue, Nanshan District, Shenzhen, Guangdong, 518055, Cina

L'azienda, **Autel Robotics Co., Ltd.**, dichiara, sotto la propria esclusiva responsabilità, che il prodotto di cui sopra è conforme ai requisiti applicabili delle seguenti direttive:

- **Direttiva RED:** 2014/53/UE
- **Direttiva RoHS riformulata:** 2011/65/UE
- **Regolamento delegato UAS:** 2019/945/UE, 2020/1058/UE Parte 3
- **Direttiva Macchine:** Allegato I 2006/42/CE

La conformità a queste direttive per il presente prodotto è stata valutata mediante la dimostrazione della conformità alle seguenti norme e/o regolamenti armonizzati:

Direttiva	Norme e/o Regolamenti
Sicurezza	EN IEC 62368-1:2020+A11:2020 IEC 60825-1:2014
EMC	ETSI EN 301 489-1 V2.2.3 (2019-11) ETSI EN 301 489-3 V2.3.2 (2023-01) ETSI EN 301 489-17 V3.3.1 (2024-09) ETSI EN 301 489-19 V2.2.1 (2022-09) EN 55032:2015+A11:2020+A1:2020 EN 55035:2017+A11:2020 EN IEC 61000-3-2:2019+A1:2021 EN 61000-3-3:2013+A1:2019+A2:2021
Radio	ETSI EN 300 328 V2.2.2 (2019-07) ETSI EN 301 893 V2.1.1 (2017-05) ETSI EN 300 440 V2.2.1 (2018-07) ETSI EN 303 413 V1.2.1 (2021-04) ETSI EN 303 213-5-1 V1.1.1 (2020-03) ETSI EN 305 550-1 V1.2.1 (2014-10) ETSI EN 305 550-2 V1.2.1 (2014-10)
Articolo RED 3.3(d)	EN 18031-1:2024
Salute	EN IEC 62311:2020 EN 50665:2017
RoHS	2011/65/UE
Regolamento delegato UAS	ASD-STAN prEN 4709-001:2024 Edizione P 1 prEN 4709-002: 2023 Edizione P 1 prEN 4709-003: 2023 Edizione P 1 prEN 4709-004: 2023 Edizione P 1
Direttiva Macchine	EN ISO 12100

L'organismo notificato, **Bay Area Compliance Labs Corp**, numero organismo notificato: **1313**, ha effettuato l'esame di tipo UE in conformità all'Allegato III, Modulo B della Direttiva del Consiglio 2014/53/UE e alla Direttiva EMC 2014/30/UE, ed ha rilasciato il certificato di esame di tipo UE: **B2412044**.

ATTESTAZIONE DI CONFORMITÀ: **AOCSZ1221107-51889EA6-02/AOCSZ1221107-51889EA6-03/AOC-2502Q45607E-CY**.

L'organismo notificato, **LGAI Technological Center S.A./Applus**, numero organismo notificato: **0370**, ha effettuato l'esame di tipo UE in conformità alla Parte 8 dell'Allegato, Modulo B del Regolamento (UE) 2019/945, ed ha rilasciato il certificato di esame di tipo UE: **0370-UAS-0054**.

Firmato per e a nome di: **Autel Robotics Co., Ltd.**

Place: Shenzhen, China

Data: 17/11/2025

Nome: Cheng Zhuanpeng

Posizione: Rappresentante Legale

Firma: 

Allegato I

Descrizione di mix di prodotti	Modello	Versione FW	Descrizione	Numero di serie
EVO Max 4T V2	MDX-1	V1.9.1.125	Quadricottero dotato di sospensione cardanica Fusion 4T V2	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
EVO Max 4N V2	MDX-1	V1.9.1.125	Quadricottero dotato di sospensione cardanica Fusion 4N V2	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
EVO Max 4NZ V2	MDX-1	V1.9.1.125	Quadricottero dotato di sospensione cardanica Fusion 4NZ V2	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
Batteria	ABX41-D	/	Batteria del drone	1748CBXXXXXXXXXXXXX
Telecomando	EF9-3	V1.9.1.117	Telecomando del drone	TH7XXXXXXXXXX
Adattatore	MDX120W	/	Adattatore del drone	/

Nota: il produttore rilascerà software aggiornati per la correzione di bug e il miglioramento delle prestazioni in seguito all'immissione del prodotto sul mercato. Tutte le versioni aggiornate rilasciate dal produttore sono state accertate come conformi ai regolamenti applicabili. Tutti i parametri RF (ad es. potenza RF, frequenza) non sono accessibili agli utenti finali e non possono essere modificati da terzi. La conformità del prodotto ai requisiti UE è garantita dalla valutazione dei segnali GNSS. I parametri radio sono impostati automaticamente in base alla regione rilevata; l'utente non ha la possibilità di modificare tali impostazioni.



It

ES atitikties deklaracija

Elementas	Pastabos
Gaminio pavadinimas:	„EVO Max 4T V2“, „EVO Max 4N V2“, „EVO Max 4NZ V2“
Orlaivio (UAS) tipas	MDX-1C2
Modelio numeris:	MDX-1
Klasė:	C2
Garso galios lygis:	87 dB (A)
Partijos numeris:	XXXXXXXX (8 skaitmenų numeris)
Gamintojo pavadinimas:	Autel Robotics Co., Ltd.

Elementas	Pastabos
Gamintojo adresas:	601,701,801,901, Block B1, Nanshan iPark, No. 1001 Xueyuan Avenue, Nanshan District, Shenzhen, Guangdong, 518055, China (Kinija)

Mes, **Autel Robotics Co., Ltd.**, prisiimdami visą atsakomybę pareiškiame, kad pirmiau nurodytas gaminys atitinka taikomus šių direktyvų reikalavimus:

- **RED direktyva:** 2014/53/ES
- **RoHS naujos redakcijos direktyva:** 2011/65/ES
- **UAS deleguotasis reglamentas:** 2019/945/ES, 2020/1058/ES 3 dalis
- **Mašinų direktyva:** I priedas 2006/42/EB

Šio produkto atitiktis šioms direktyvoms buvo įvertinta įrodant šių darnųjų standartų ir (arba) reglamentų laikymąsi:

Direktyva	Standartai ir (arba) reglamentai
Saugumas	EN IEC 62368-1:2020+A11:2020 IEC 60825-1:2014
EMS	ETSI EN 301 489-1 V2.2.3 (2019-11) ETSI EN 301 489-3 V2.3.2 (2023-01) ETSI EN 301 489-17 V3.3.1 (2024-09) ETSI EN 301 489-19 V2.2.1 (2022-09) EN 55032:2015+A11:2020+A1:2020 EN 55035:2017+A11:2020 EN IEC 61000-3-2:2019+A1:2021 EN 61000-3-3:2013+A1:2019+A2:2021
Radijas	ETSI EN 300 328 V2.2.2 (2019-07) ETSI EN 301 893 V2.1.1 (2017-05) ETSI EN 300 440 V2.2.1 (2018-07) ETSI EN 303 413 V1.2.1 (2021-04) ETSI EN 303 213-5-1 V1.1.1 (2020-03) ETSI EN 305 550-1 V1.2.1 (2014-10) ETSI EN 305 550-2 V1.2.1 (2014-10)
RED straipsnis 3.3(d)	EN 18031-1:2024
Sveikata	EN IEC 62311:2020 EN 50665:2017
RoHS	2011/65/ES
UAS deleguotasis reglamentas	ASD-STAN prEN 4709-001:2024 leidimas P 1 prEN 4709-002: 2023 leidimas P 1 prEN 4709-003: 2023 leidimas P 1 prEN 4709-004: 2023 leidimas P 1
Mašinų direktyva	EN ISO 12100

Notifikuotoji įstaiga, **Bay Area Compliance Labs Corp**, notifikuotosios įstaigos numeris: **1313**, atliko ES tipo tyrimą pagal Tarybos direktyvos 2014/53/ES III priedo B modulį ir EMS direktyvą 2014/30/ES ir išdavė ES tipo tyrimo sertifikatą: **B2412044**.

ATITIKTIES ATESTAVIMAS: **AOCSZ1221107-51889EA6-02/AOCSZ1221107-51889EA6-03/AOC-2502Q45607E-CY**.

Notifikuotoji įstaiga, **LGAI Technological Center S.A./Applus**, notifikuotosios įstaigos numeris: **0370**, atliko ES tipo tyrimą pagal Reglamento (ES) 2019/945 priedo 8 dalies B modulį ir išdavė ES tipo tyrimo sertifikatą: **0370-UAS-0054**.

Už ką ir kieno vardu pasirašyta: **Autel Robotics Co., Ltd.**

Vieta: Šendženas, Kinija

Data: 2025-11-17

Pavadinimas: Cheng Zhuanpeng

Pozicija: Teisinis atstovas

Parašas: *Cheng Zhuanpeng*

I priedas

Produktų asortimento aprašymas	Modelis	FW versija	Aprašas	Serijos numeris
EVO Max 4T V2	MDX-1	V1.9.1.125	kvadrokopteris su gimbalu „Fusion 4T V2“	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
EVO Max 4N V2	MDX-1	V1.9.1.125	kvadrokopteris su gimbalu „Fusion 4N V2“	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
EVO Max 4NZ V2	MDX-1	V1.9.1.125	kvadrokopteris su gimbalu „Fusion 4NZ V2“	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
Baterija	ABX41-D	/	drono akumulatorius	1748CBXXXXXXXXXXXXX
Nuotolinio valdymo pultas	EF9-3	V1.9.1.117	drono nuotolinio valdymo pultas	TH7XXXXXXXXXX
Adapteris	MDX120W	/	drono adapteris	/

Pastaba. Gamintojas išleis atnaujintą programinę įrangą, kad pašalintų klaidas ir pagerintų našumą po produkto pateikimo į rinką. Visos gamintojo išleistos atnaujintos versijos buvo patvirtintos kaip atitinkančios galiojančius teisės aktus. Visi RD parametrai (pvz., RD galia, dažnis) nėra prieinami galutiniams naudotojams ir jų negali keisti jokios trečiosios šalys. Gaminio atitiktis ES reikalavimams užtikrinama vertinant GNSS signalus. Radijo parametrai automatiškai nustatomi pagal aptiktą regioną; naudotojas neturi galimybės keisti šių nustatymų.



ES atbilstības deklarācija

Elements	Piezīmes
Produkta nosaukums:	EVO Max 4T V2, EVO Max 4N V2, EVO Max 4NZ V2
UAS tips:	MDX-1C2
Modeļa numurs:	MDX-1
Klase:	C2
Skaņas jaudas līmenis:	87 dB(A)
Partijas numurs:	XXXXXXXX (8 ciparu skaitlis)
Ražotāja nosaukums:	<i>Autel Robotics Co., Ltd.</i>
Ražotāja adrese:	<i>601,701,801,901, Block B1, Nanshan iPark, No. 1001 Xueyuan Avenue, Nanshan District, Shenzhen, Guangdong, 518055, Ķīna</i>

Mēs, **Autel Robotics Co., Ltd.**, uzņemoties pilnu atbildību, deklarējam, ka iepriekš minētais produkts atbilst šādu direktīvu piemērojamajām prasībām:

- **RED direktīva:** 2014/53/ES
- **RoHS pārstrādātā direktīva:** 2011/65/ES
- **UAS deleģētā regula:** 2019/945/ES, 2020/1058/ES 3. daļa
- **Mašīnu direktīva:** I pielikums 2006/42/CE

Šī produkta atbilstība šīm direktīvām ir novērtēta, pierādot atbilstību šādiem saskaņotajiem standartiem un/vai noteikumiem:

Direktīva	Standarti un/vai noteikumi
Drošība	EN IEC 62368-1:2020+A11:2020 IEC 60825-1:2014
EMC	ETSI EN 301 489-1 V2.2.3 (2019-11) ETSI EN 301 489-3 V2.3.2 (2023-01) ETSI EN 301 489-17 V3.3.1 (2024-09) ETSI EN 301 489-19 V2.2.1 (2022-09) EN 55032:2015+A11:2020+A1:2020 EN 55035:2017+A11:2020 EN IEC 61000-3-2:2019+A1:2021 EN 61000-3-3:2013+A1:2019+A2:2021
Radio	ETSI EN 300 328 V2.2.2 (2019-07) ETSI EN 301 893 V2.1.1 (2017-05) ETSI EN 300 440 V2.2.1 (2018-07) ETSI EN 303 413 V1.2.1 (2021-04) ETSI EN 303 213-5-1 V1.1.1 (2020-03) ETSI EN 305 550-1 V1.2.1 (2014-10) ETSI EN 305 550-2 V1.2.1 (2014-10)

Direktīva	Standarti un/vai noteikumi
RED punkts 3.3(d)	EN 18031-1:2024
Veselība	EN IEC 62311:2020 EN 50665:2017
RoHS	2011/65/ES
UAS deleģētā regula	ASD-STAN prEN 4709-001:2024 izdevums P 1 prEN 4709-002: 2023. gada izdevums P 1 prEN 4709-003: 2023. gada izdevums P 1 prEN 4709-004: 2023. gada izdevums P 1
Mašīnu direktīva	EN ISO 12100

Paziņotā iestāde, **Bay Area Compliance Labs Corp**, paziņotās iestādes numurs: **1313**, veica ES tipa pārbaudi saskaņā ar Padomes direktīvas 2014/53/ES III pielikuma B moduli un EMC direktīvu 2014/30/ES un izsniedza ES tipa pārbaudes sertifikātu: **B2412044**.
 ATBILSTĪBAS APLIECINĀJUMS: **AOCSZ1221107-51889EA6-02/AOCSZ1221107-51889EA6-03/AOC-2502Q45607E-CY**.

Paziņotā iestāde, **LGAI Technological Center S.A./Applus**, paziņotās iestādes numurs: **0370**, veica ES tipa pārbaudi saskaņā ar Regulas (ES) 2019/945 8. pielikuma B moduli un izdeva ES tipa pārbaudes sertifikātu: **0370-UAS-0054**.

Parakstīts par un labā: **Autel Robotics Co., Ltd.**
Vieta: Shenzhen, Ķīna
Datums: 17.11.2025.
Vārds un uzvārds: Cheng Zhuanpeng
Amats: Juridiskais pārstāvis
Paraksts: 

I pielikums

Produktu apraksts	Modelis	FW versija	Apraksts	Sērijas numurs
EVO Max 4T V2	MDX-1	V1.9.1.125	kvadkopters, aprīkots ar Fusion 4T V2 stabilizatoru	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
EVO Max 4N V2	MDX-1	V1.9.1.125	kvadrokopters, kas aprīkots ar Fusion 4N V2 stabilizatoru	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
EVO Max 4NZ V2	MDX-1	V1.9.1.125	kvadrokopters, kas aprīkots ar Fusion 4NZ V2 stabilizatoru	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
Akumulators	ABX41-D	/	drona akumulators	1748CBXXXXXXXXXXXXX
Tālvadības pults	EF9-3	V1.9.1.117	drona tālvadības pults	TH7XXXXXXXXXX
Adapteris	MDX120W	/	drona adapteris	/

Piezīme: Ražotājs izlaidīs atjauninātu programmatūru, lai novērstu kļūdas un uzlabotu veiktspēju pēc produkta nonākšanas tirgū. Visas ražotāja izdotās atjauninātās versijas ir

pārbaudītas un atbilst piemērojamajiem noteikumiem. Visi RF parametri (piemēram, RF jauda, frekvence) nav pieejami gala lietotājiem, un tos nevar mainīt trešās personas. Produkta atbilstība ES prasībām tiek nodrošināta, novērtējot GNSS signālus. Radio parametri tiek automātiski iestatīti atbilstoši noteiktajam reģionam; lietotājam nav iespējas mainīt šos iestatījumus.



nb

EU-samsvarserklāring

Punkt	Notater
Produktnavn:	EVO Max 4T V2, EVO Max 4N V2, EVO Max 4NZ V2
UAS-type:	MDX-1C2
Modellnummer:	MDX-1
Klasse:	C2
Lydeffektnivå:	87 dB(A)
Partinummer:	XXXXXXXX (8-sifret nummer)
Produsentens navn:	Autel Robotics Co., Ltd.
Produsentens adresse:	601,701,801,901, Blokk B1, Nanshan iPark, Nr. 1001 Xueyuan Avenue, Nanshan-distriktet, Shenzhen, Guangdong, 518055, Kina

Vi, **Autel Robotics Co., Ltd.**, erklærer under vårt eneansvar at det ovennevnte produktet er i samsvar med de gjeldende kravene i følgende direktiver:

- **RED-direktiv:** 2014/53/EU
- **RoHS-revidert direktiv:** 2011/65/EU
- **UAS delegert forordning:** 2019/945/EU, 2020/1058/EU Del 3
- **Maskindirektivet:** Vedlegg I 2006/42/CE

Samsvar med disse direktivene er vurdert for dette produktet ved å demonstrere overholdelse av følgende harmoniserte standarder og/eller forskrifter:

Direktiv	Standarder og/eller forskrifter
Sikkerhet	EN IEC 62368-1:2020+A11:2020 IEC 60825-1:2014

Direktiv	Standarder og/eller forskrifter
EMC	ETSI EN 301 489-1 V2.2.3 (2019-11) ETSI EN 301 489-3 V2.3.2 (2023-01) ETSI EN 301 489-17 V3.3.1 (2024-09) ETSI EN 301 489-19 V2.2.1 (2022-09) EN 55032:2015+A11:2020+A1:2020 EN 55035:2017+A11:2020 EN IEC 61000-3-2:2019+A1:2021 EN 61000-3-3:2013+A1:2019+A2:2021
Radio	ETSI EN 300 328 V2.2.2 (2019-07) ETSI EN 301 893 V2.1.1 (2017-05) ETSI EN 300 440 V2.2.1 (2018-07) ETSI EN 303 413 V1.2.1 (2021-04) ETSI EN 303 213-5-1 V1.1.1 (2020-03) ETSI EN 305 550-1 V1.2.1 (2014-10) ETSI EN 305 550-2 V1.2.1 (2014-10)
RED-artikkel 3.3(d)	EN 18031-1:2024
Helse	EN IEC 62311:2020 EN 50665:2017
RoHS	2011/65/EU
UAS delegert forordning	ASD-STAN prEN 4709-001:2024 Utgave P 1 prEN 4709-002: 2023-utgave P 1 prEN 4709-003: 2023-utgave P 1 prEN 4709-004: 2023 Utgave P 1
Maskindirektivet	EN ISO 12100

Det underrettede organet, **Bay Area Compliance Labs Corp**, underrettet organnummer: **1313**, utførte EU-typetesten i samsvar med vedlegg III, modul B i rådsdirektiv 2014/53/EU og EMC-direktiv 2014/30/EU, og utstedte EU-typetestsertifikatet: **B2412044**.

SAMSVARSBEKREFTELSE: **AOCSZ1221107-51889EA6-02/AOCSZ1221107-51889EA6-03/AOC-2502Q45607E-CY**.

Det underrettede organet, **LGAi Technological Center S.A./Applus**, underrettet organnummer: **0370**, utførte EU-typeundersøkelsen i samsvar med vedlegg del 8, modul B i forordning (EU) 2019/945, og utstedte EU-typeundersøkelsessertifikatet: **0370-UAS-0054**.

Signert for og på vegne av: **Autel Robotics Co., Ltd.**

Sted: Shenzhen, Kina

Dato: 2025-11-17

Navn: Cheng Zhuanpeng

Stilling: Juridisk representant

Signatur: 

Vedlegg I

Beskrivelse av produktmiks	Modell	Fastvareversjon	Beskrivelse	Serienummer
EVO Max 4T V2	MDX-1	V1.9.1.125	kvadrokopter utstyrt med en Fusion 4T V2 Gimbal	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
EVO Max 4N V2	MDX-1	V1.9.1.125	kvadrokopter utstyrt med en Fusion 4N V2 Gimbal	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
EVO Max 4NZ V2	MDX-1	V1.9.1.125	kvadrokopter utstyrt med en Fusion 4NZ V2 Gimbal	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
Batteri	ABX41-D	/	dronebatteri	1748CBXXXXXXXXXXXXX
Fjernkontroll	EF9-3	V1.9.1.117	dronens fjernkontroll	TH7XXXXXXXXXX
Adapter	MDX120W	/	droneadapter	/

Merk: Oppdatert programvare vil bli utgitt av produsenten for å rette feil og forbedre ytelsen etter at produktet er lansert på markedet. Alle oppdaterte versjoner utgitt av produsenten er verifisert til å være i samsvar med gjeldende regelverk. Alle RF-parametere (f.eks. RF-effekt, frekvens) er ikke tilgjengelige for sluttbrukere og kan ikke endres av tredjepart. Produktets samsvar med EUs krav sikres ved evaluering av GNSS-signalene. Radioparametrene settes automatisk i henhold til den oppdagede regionen; brukeren har ikke mulighet til å endre disse innstillingene.



nl

EU-conformiteitsverklaring

Item	Opmerkingen
Productnaam:	EVO Max 4T V2, EVO Max 4N V2, EVO Max 4NZ V2
UAS-type:	MDX-1C2
Modelnummer:	MDX-1
Klasse:	C2
Geluidsvermogensniveau:	87 dB(A)
Batchnummer:	XXXXXXXX (8-cijferig nummer)

Item	Opmerkingen
Naam fabrikant:	<i>Autel Robotics Co., Ltd.</i>
Adres fabrikant:	<i>601,701,801,901, Blok B1, Nanshan iPark, Nr. 1001 Xueyuan Avenue, Nanshan District, Shenzhen, Guangdong, 518055, China</i>

Wij, **Autel Robotics Co., Ltd.**, verklaren onder onze uitsluitende verantwoordelijkheid dat het hierboven genoemde product voldoet aan de toepasselijke eisen van de volgende richtlijnen:

- **RED-richtlijn:** 2014/53/EU
- **Herziene RoHS-richtlijn:** 2011/65/EU
- **UAS gedelegeerde verordening:** 2019/945/EU, 2020/1058/EU Deel 3
- **Machinerichtlijn:** Bijlage I 2006/42/EG

De conformiteit met deze richtlijnen is voor dit product beoordeeld door het aantonen van naleving van de volgende geharmoniseerde normen en/of regelgevingen:

Richtlijn	Normen en/of regelgevingen
Veiligheid	EN IEC 62368-1:2020+A11:2020 IEC 60825-1:2014
EMC	ETSI EN 301 489-1 V2.2.3 (2019-11) ETSI EN 301 489-3 V2.3.2 (2023-01) ETSI EN 301 489-17 V3.3.1 (2024-09) ETSI EN 301 489-19 V2.2.1 (2022-09) EN 55032:2015+A11:2020+A1:2020 EN 55035:2017+A11:2020 EN IEC 61000-3-2:2019+A1:2021 EN 61000-3-3:2013+A1:2019+A2:2021
Radio	ETSI EN 300 328 V2.2.2 (2019-07) ETSI EN 301 893 V2.1.1 (2017-05) ETSI EN 300 440 V2.2.1 (2018-07) ETSI EN 303 413 V1.2.1 (2021-04) ETSI EN 303 213-5-1 V1.1.1 (2020-03) ETSI EN 305 550-1 V1.2.1 (2014-10) ETSI EN 305 550-2 V1.2.1 (2014-10)
RED Artikel 3.3(d)	EN 18031-1:2024
Gezondheid	EN IEC 62311:2020 EN 50665:2017
RoHS	2011/65/EU
UAS gedelegeerde verordening	ASD-STAN prEN 4709-001:2024 Editie P 1 prEN 4709-002: 2023 Editie P 1 prEN 4709-003: 2023 Editie P 1 prEN 4709-004: 2023 Editie P 1
Machinerichtlijn	EN ISO 12100

De aangemelde instantie, **Bay Area Compliance Labs Corp**, nummer van de aangemelde instantie: **1313** heeft het EU-typeonderzoek uitgevoerd in overeenstemming met Bijlage III, Module B van de Richtlijn van de Raad 2014/53/EU en de EMC-richtlijn 2014/30/EU, en heeft het

EU-typeonderzoekcertificaat uitgegeven: **B2412044**.
CONFORMITEITSVERKLARING: **AOCSZ1221107-51889EA6-02/AOCSZ1221107-51889EA6-03/AOC-2502Q45607E-CY**.

De aangemelde instantie, **LGAI Technological Center S.A./Applus**, nummer van de aangemelde instantie: **0370**, heeft het EU-typeonderzoek uitgevoerd overeenkomstig Bijlage Deel 8, Module B van Verordening (EU) 2019/945, en heeft het EU-typeonderzoeksattest uitgegeven: **0370-UAS-0054**.

Ondertekend voor en namens: **Autel Robotics Co., Ltd.**

Plaats: Shenzhen, China

Datum: 17-11-2025

Naam: Cheng Zhuanpeng

Functie: Wettelijk vertegenwoordiger

Handtekening: *Cheng Zhuanpeng*

Bijlage I

Beschrijving van de productmix	Model	FW-versie	Beschrijving	Serienummer
EVO Max 4T V2	MDX-1	V1.9.1.125	quadcopter uitgerust met een Fusion 4T V2 gimbal	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
EVO Max 4N V2	MDX-1	V1.9.1.125	quadcopter uitgerust met een Fusion 4N V2 gimbal	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
EVO Max 4NZ V2	MDX-1	V1.9.1.125	quadcopter uitgerust met een Fusion 4NZ V2 gimbal	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
Accu	ABX41-D	/	droneaccu	1748CBXXXXXXXXXXXXX
Afstandsbediening	EF9-3	V1.9.1.117	afstandsbediening drone	TH7XXXXXXXXXX
Adapter	MDX120W	/	drone-adapter	/

Opmerking: Bijgewerkte software wordt door de fabrikant uitgebracht om bugs te verhelpen en de prestaties te verbeteren nadat het product op de markt is gebracht. Alle bijgewerkte versies die door de fabrikant zijn uitgebracht, zijn geverifieerd en voldoen aan de toepasselijke regelgeving. Alle RF-parameters (bijv. RF-vermogen, frequentie) zijn niet toegankelijk voor eindgebruikers en kunnen niet door derden worden gewijzigd. De conformiteit van het product met de EU-vereisten wordt gegarandeerd door de evaluatie van de GNSS-signalen. De radioparameters worden automatisch ingesteld op basis van de gedetecteerde regio; de gebruiker kan deze instellingen niet wijzigen.



Deklaracja zgodności UE

Element	Uwagi
Nazwa produktu:	EVO Max 4T V2, EVO Max 4N V2, EVO Max 4NZ V2
Typ UAS:	MDX-1C2
Numer modelu:	MDX-1
Klasa:	C2
Poziom mocy akustycznej:	87 dB(A)
Numer partii:	XXXXXXXX (liczba 8-cyfrowa)
Nazwa producenta:	Autel Robotics Co., Ltd.
Adres producenta:	601, 701, 801, 901, Block B1, Nanshan iPark, nr 1001 Xueyuan Avenue, Nanshan District, Shenzhen, Guangdong, 518055, Chiny

My, **Autel Robotics Co., Ltd.**, oświadczamy na własną odpowiedzialność, że wyżej wymieniony produkt jest zgodny z obowiązującymi wymogami następujących dyrektyw:

- **Dyrektywa w sprawie urządzeń radiowych:** 2014/53/UE
- **Dyrektywa RoHS w wersji przekształconej:** 2011/65/UE
- **Delegowane rozporządzenie dotyczące bezzałogowych systemów powietrznych (UAS):** 2019/945/UE, 2020/1058/UE Część 3
- **Dyrektywa maszynowa:** Załącznik I 2006/42/WE

Zgodność produktu z tymi dyrektywami została oceniona poprzez wykazanie zgodności z następującymi zharmonizowanymi normami i/lub przepisami:

Dyrektywa	Normy i/lub przepisy
Bezpieczeństwo	EN IEC 62368-1:2020+A11:2020 IEC 60825-1:2014
Kompatybilność elektromagnetyczna	ETSI EN 301 489-1 V2.2.3 (2019-11) ETSI EN 301 489-3 V2.3.2 (2023-01) ETSI EN 301 489-17 V3.3.1 (2024-09) ETSI EN 301 489-19 V2.2.1 (2022-09) EN 55032:2015+A11:2020+A1:2020 EN 55035:2017+A11:2020 EN IEC 61000-3-2:2019+A1:2021 EN 61000-3-3:2013+A1:2019+A2:2021

Dyrektywa	Normy i/lub przepisy
Łączność radiowa	ETSI EN 300 328 V2.2.2 (2019-07) ETSI EN 301 893 V2.1.1 (2017-05) ETSI EN 300 440 V2.2.1 (2018-07) ETSI EN 303 413 V1.2.1 (2021-04) ETSI EN 303 213-5-1 V1.1.1 (2020-03) ETSI EN 305 550-1 V1.2.1 (2014-10) ETSI EN 305 550-2 V1.2.1 (2014-10)
RED Artykuł 3.3 lit. d)	EN 18031-1:2024
Zdrowie	EN IEC 62311:2020 EN 50665:2017
RoHS	2011/65/UE
Delegowane rozporządzenie UAS	ASD-STAN prEN 4709-001:2024 wydanie P 1 prEN 4709-002: 2023 wydanie P 1 prEN 4709-003: 2023 wydanie P 1 prEN 4709-004: 2023 wydanie P 1
Dyrektywa maszynowa	EN ISO 12100

Jednostka notyfikowana, **Bay Area Compliance Labs Corp**, numer organu notyfikującego: **1313**, przeprowadziła badanie typu UE zgodnie z Załącznikiem III, Modułem B Dyrektywy Rady 2014/53/UE oraz Dyrektywą EMC 2014/30/UE i wydała certyfikat badania typu UE: **B2412044**.
ZAŚWIADCZENIE O ZGODNOŚCI: **AOCSZ1221107-51889EA6-02/AOCSZ1221107-51889EA6-03/AOC-2502Q45607E-CY**.

Jednostka notyfikowana, **LGAI Technological Center S.A./Applus**, numer organu notyfikującego: **0370**, przeprowadziła badanie typu UE zgodnie z Załącznikiem Część 8, Moduł B Rozporządzenia (UE) 2019/945 i wydała certyfikat badania typu UE: **0370-UAS-0054**.

Podpisano w imieniu: **Autel Robotics Co., Ltd.**

Miejsce: Shenzhen, Chiny

Data: 2025-11-17

Imię i nazwisko: Cheng Zhuanpeng

Stanowisko: Przedstawiciel prawny

Podpis: 

Załącznik I

Opis asortymentu produktów	Model	Wersja FW	Opis	Numer seryjny
EVO Max 4T V2	MDX-1	Wersja 1.9.1.125	Dron czterowirnikowy wyposażony w gimbal Fusion 4T V2	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
EVO Max 4N V2	MDX-1	Wersja 1.9.1.125	Dron czterowirnikowy wyposażony w gimbal Fusion 4N V2	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX

Opis asortymentu produktów	Model	Wersja FW	Opis	Numer seryjny
EVO Max 4NZ V2	MDX-1	Wersja 1.9.1.125	Dron czterowirnikowy wyposażony w gimbal Fusion 4NZ V2	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
Bateria	ABX41-D	/	Bateria drona	1748CBXXXXXXXXXXXXX
Pilot zdalnego sterowania	EF9-3	Wersja 1.9.1.117	Kontroler zdalnego sterowania dronem	TH7XXXXXXXXXX
Ładowarka	MDX120W	/	Ładowarka do drona	/

Uwaga: producent udostępni zaktualizowane oprogramowanie w celu usunięcia błędów i poprawy wydajności po wprowadzeniu produktu na rynek. Wszystkie zaktualizowane wersje wydane przez producenta zostały zweryfikowane pod kątem zgodności z obowiązującymi przepisami. Wszystkie parametry RF (np. moc RF, częstotliwość) nie są dostępne dla użytkowników końcowych i nie mogą być zmieniane przez osoby trzecie. Zgodność produktu z wymogami UE jest zapewniona poprzez ocenę sygnałów GNSS. Parametry radiowe są automatycznie ustawiane zgodnie z wykrytym regionem; użytkownik nie ma możliwości zmiany tych ustawień.



pt

Declaração UE de Conformidade

Item	Notas
Nome do produto:	EVO Max 4T V2, EVO Max 4N V2, EVO Max 4NZ V2
Tipo de UAS:	MDX-1C2
Número do modelo:	MDX-1
Classe:	C2
Nível de potência sonora:	87 dB(A)
Número do lote:	XXXXXXXX (número de 8 dígitos)
Nome do fabricante:	Autel Robotics Co., Ltd.
Endereço do fabricante:	601, 701, 801, 901, Bloco B1, Nanshan iPark, Número 1001 Avenida Xueyuan, Distrito de Nanshan, Shenzhen, Guangdong, 518055, China

Nós, **Autel Robotics Co., Ltd.**, declaramos sob nossa exclusiva responsabilidade que o produto acima mencionado está em conformidade com os requisitos aplicáveis das seguintes diretrizes:

- Diretriz RED: 2014/53/EU

- **Diretiva RoHS Recast:** 2011/65/EU
- **Regulamento Delegado da UAS:** 2019/945/EU, 2020/1058/EU Part 3
- **Diretiva de Máquinas:** Annex I 2006/42/CE

A conformidade com essas diretrizes foi avaliada para este produto por meio da demonstração de conformidade com os seguintes padrões e/ou regulamentos harmonizados:

Diretiva	Normas e/ou Regulamentações
Segurança	EN IEC 62368-1:2020+A11:2020 IEC 60825-1:2014
EMC	ETSI EN 301 489-1 V2.2.3 (2019-11) ETSI EN 301 489-3 V2.3.2 (2023-01) ETSI EN 301 489-17 V3.3.1 (2024-09) ETSI EN 301 489-19 V2.2.1 (2022-09) EN 55032:2015+A11:2020+A1:2020 EN 55035:2017+A11:2020 EN IEC 61000-3-2:2019+A1:2021 EN 61000-3-3:2013+A1:2019+A2:2021
Rádio	ETSI EN 300 328 V2.2.2 (2019-07) ETSI EN 301 893 V2.1.1 (2017-05) ETSI EN 300 440 V2.2.1 (2018-07) ETSI EN 303 413 V1.2.1 (2021-04) ETSI EN 303 213-5-1 V1.1.1 (2020-03) ETSI EN 305 550-1 V1.2.1 (2014-10) ETSI EN 305 550-2 V1.2.1 (2014-10)
Artigo 3.3 (d) da RED	EN 18031-1:2024
Saúde	EN IEC 62311:2020 EN 50665:2017
RoHS	2011/65/EU
Regulamento Delegado da UAS	ASD-STAN prEN 4709-001:2024 Edition P 1 prEN 4709-002: 2023 Edition P 1 prEN 4709-003: 2023 Edition P 1 prEN 4709-004: 2023 Edition P 1
Diretiva de Máquinas	EN ISO 12100

O órgão notificado, **Bay Area Compliance Labs Corp**, número do órgão notificado: **1313**, realizou o exame do tipo UE de acordo com o Anexo III, Módulo B da Diretiva do Conselho 2014/53/UE e a Diretiva EMC , e 2014/30/UE emitiu o certificado de exame do tipo UE: **B2412044**.

DECLARAÇÃO DE CONFORMIDADE: **AOCSZ1221107-51889EA6-02/AOCSZ1221107-51889EA6-03/AOC-2502Q45607E-CY**.

O organismo notificado, **LGAi Technological Center S.A./Applus**, número do organismo notificado: **0370**, realizou o exame do tipo UE de acordo com a Parte 8 do Anexo, Módulo B do Regulamento (UE) 2019/945, e emitiu o certificado de exame do tipo UE: **0370-UAS-0054**.

Assinado por e em nome de: **Autel Robotics Co., Ltd.**

Local: Shenzhen, China

Data: 2025-11-17

Nome: Cheng Zhuanpeng

Cargo: Legal Representative

Assinatura: *Cheng Zhuangpeng*

Anexo I

Mix de produtos. Descrição	Modelo	Versão FW	Descrição	Número de série
EVO Max 4T V2	MDX-1	V1.9.1.125	Quadricóptero equipado com um gimbal Fusion 4T V2	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
EVO Max 4N V2	MDX-1	V1.9.1.125	Quadricóptero equipado com um gimbal Fusion 4N V2	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
EVO Max 4NZ V2	MDX-1	V1.9.1.125	Quadricóptero equipado com um gimbal Fusion 4NZ V2	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
Bateria	ABX41-D	/	Bateria do drone	1748CBXXXXXXXXXXXXX
Controle remoto	EF9-3	V1.9.1.117	Controle remoto do drone	TH7XXXXXXXXXX
Adaptador	MDX120W	/	Adaptador de drone	/

Observação: o fabricante lançará um software atualizado para corrigir bugs e melhorar o desempenho depois que o produto for colocado no mercado. Todas as versões atualizadas lançadas pelo fabricante foram verificadas quanto à conformidade com os regulamentos aplicáveis. Todos os parâmetros de RF (por exemplo, potência de RF, frequência) não são acessíveis aos usuários finais e não podem ser alterados por terceiros. A conformidade do produto com os requisitos da UE é garantida pela avaliação dos sinais GNSS. Os parâmetros de rádio são definidos automaticamente de acordo com a região detectada; o usuário não tem a capacidade de alterar essas configurações.



EU-försäkran om överensstämmelse

Föremål	Observationer
Produktnamn:	EVO Max 4T V2, EVO Max 4N V2, EVO Max 4NZ V2
UAS-typ:	MDX-1C2
Modellnummer:	MDX-1
Klass:	C2

Föremål	Observationer
Ljudemissionsnivå (ljud-effektnivå):	87 dB(A)
Partinummer:	XXXXXXXX (8-siffrigt nummer)
Tillverkarens namn:	<i>Autel Robotics Co., Ltd.</i>
Tillverkarens adress:	<i>601,701,801,901, Block B1, Nanshan iPark, No. 1001 Xueyuan Avenue, Nanshan District, Shenzhen, Guangdong, 518055, Kina</i>

Vi, **Autel Robotics Co., Ltd.**, deklarerar under vårt eget ansvar att den ovan nämnda produkten efterlever de tillämpliga kraven i följande direktiv:

- **RED-direktiv:** 2014/53/EU
- **RoHS Recast-direktiv:** 2011/65/EU
- **UAS-delegerad förordning:** 2019/945/EU, 2020/1058/EU Del 3
- **Maskindirektiv:** Bilaga I 2006/42/EG

Efterlevnad med dessa direktiv har bedömts för den här produkten genom att påvisa efterlevnad av följande harmoniserade standarder och/eller föreskrifter:

Direktiv	Standarder och/eller förordningar
Säkerhet	EN IEC 62368-1:2020+A11:2020 IEC 60825-1:2014
EMC	ETSI EN 301 489-1 V2.2.3 (2019-11) ETSI EN 301 489-3 V2.3.2 (2023-01) ETSI EN 301 489-17 V3.3.1 (2024-09) ETSI EN 301 489-19 V2.2.1 (2022-09) EN 55032:2015+A11:2020+A1:2020 EN 55035:2017+A11:2020 EN IEC 61000-3-2:2019+A1:2021 EN 61000-3-3:2013+A1:2019+A2:2021
Radio	ETSI EN 300 328 V2.2.2 (2019-07) ETSI EN 301 893 V2.1.1 (2017-05) ETSI EN 300 440 V2.2.1 (2018-07) ETSI EN 303 413 V1.2.1 (2021-04) ETSI EN 303 213-5-1 V1.1.1 (2020-03) ETSI EN 305 550-1 V1.2.1 (2014-10) ETSI EN 305 550-2 V1.2.1 (2014-10)
RED Artikel 3.3(d)	EN 18031-1:2024
Hälsa	EN IEC 62311:2020 EN 50665:2017
RoHS	2011/65/EU
UAS-delegerad förordning	ASD-STAN prEN 4709-001:2024 Edition P 1 prEN 4709-002: 2023 års utgåva P 1 prEN 4709-003: 2023 års utgåva P 1 prEN 4709-004: 2023 års utgåva P 1
Maskindirektiv	EN ISO 12100

Det anmälda organet, **Bay Area Compliance Labs Corp**, med organisationsnummer: **1313**, utförde EU-typkontrollen i enlighet med bilaga III, modul B i rådets direktiv 2014/53/EU, EMC-direktivet 2014/30/EU och utfärdade EU-typgodkännandecertifikatet: **B2412044**.
FÖRSÄKRAN OM ÖVERENSSTÄMMELSE: **AOCSZ1221107-51889EA6-02/AOCSZ1221107-51889EA6-03/AOC-2502Q45607E-CY**.

Det anmälda organet, **LGAI Teknologiskt Center S.A./Applus**, med organisationsnummer: **0370**, utförde EU-typkontrollen i enlighet med bilaga del 8, modul B i förordningen (EU) 2019/945 och utfärdade EU-typgodkännandecertifikatet: **0370-UAS-0054**.

Undertecknat för och på uppdrag av: **Autel Robotics Co., Ltd.**

Plats: Shenzhen, Kina

Datum: 2025-11-17

Namn: Cheng Zhuanpeng **Titel:** Laglig företrädare

Underskrift: *Cheng Zhuanpeng*

Bilaga I

Beskrivning av produktmix	Modell	FW-version	Beskrivning	Serienummer
EVO Max 4T V2	MDX-1	V1.9.1.125	quadcopter utrustad med en Fusion 4T V2-gimbal	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
EVO Max 4N V2	MDX-1	V1.9.1.125	quadcopter utrustad med en Fusion 4N V2-gimbal	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
EVO Max 4NZ V2	MDX-1	V1.9.1.125	quadcopter utrustad med en Fusion 4NZ V2-gimbal	1748FEV3XXXXXXXXXXXXX
Batteri	ABX41-D	/	drönarens batteri	1748CBXXXXXXXXXXXXX
Fjärrkontroll	EF9-3	V1.9.1.117	drönarens fjärrkontroll	TH7XXXXXXXXXX
Adapter	MDX120W	/	drönarens adapter	/

Observera: Uppdaterad programvara tillhandahålls av tillverkaren för att åtgärda fel och förbättra prestanda efter att produkten har lanserats på marknaden. Alla uppdaterade versioner som tillhandahålls av tillverkaren har verifierats för att följa gällande regelverk. Alla RF-parametrar (t.ex. RF-effekt eller -frekvens) är inte tillgängliga för slutanvändare och kan inte ändras av tredje parter. Produktens överensstämmelse med EU:s krav säkerställs genom att utvärdera GNSS-signalerna. Radioparametrarna ställs in automatiskt enligt den detekterade regionen, användaren har inte möjlighet att ändra dessa inställningar.

